

2016



СПК

Настройка обмена с ПЛК110 [M02]

Руководство для начинающих пользователей

Версия: 1.0
Дата: 02.12.2016



Оглавление

1. Цель и структура документа	3
2. Основные особенности настройки обмена для СПК и ПЛК.....	4
2.1. СПК: Соответствие нумерации COM-портов СПК и CODESYS	4
2.2. СПК: использование объединений (UNION)	4
2.3. CODESYS: области памяти slave-устройства.....	6
2.4. ПЛК: выравнивание данных в Modbus Slave	7
3. Modbus RTU. СПК – master, ПЛК – slave	8
3.1. Описание примера	8
3.2. Настройка ПЛК (slave).....	9
3.3. Настройка СПК (master).....	14
3.4. Работа с примером.....	21
4. Modbus RTU. СПК – slave, ПЛК – master	23
4.1. Описание примера	23
4.2. Настройка СПК (slave).....	24
4.3. Настройка ПЛК (master)	29
4.4. Работа с примером.....	36
5. Modbus TCP. СПК – master, ПЛК – slave.....	38
5.1. Описание примера	38
5.2. Настройка ПЛК (slave).....	39
5.3. Настройка СПК (master).....	44
5.4. Работа с примером.....	51
6. Modbus TCP. СПК – slave, ПЛК – master.....	53
6.1. Описание примера	53
6.2. Настройка СПК (slave).....	54
6.3. Настройка ПЛК (master)	59
6.4. Работа с примером.....	65

1. Цель и структура документа

Этот документ представляет собой руководство по настройке обмена данными между контроллерами **СПК** и **ПЛК110 [M02]** по протоколу **Modbus**. Основное внимание уделяется практической части вопроса; подробные сведения о работе с **Modbus** приведены в других документах – **СПК. Modbus** и **Руководство пользователя ПЛК**, которые доступны на дисках с ПО из комплекта поставки, а также на сайте компании [Овен](#).

Подразумевается, что пользователь уже имеет базовые навыки работы с соответствующими приборами.

Обратите внимание, что программирование СПК происходит в среде **CODESYS 3.5**, в то время как ПЛК110 [M02] программируется с помощью **CoDeSys 2.3**.

СПК и ПЛК могут работать как в режиме Master, так и в режиме Slave. На вопрос о том, какое из устройств следует делать master'ом, а какое – slave'ом, нет однозначного ответа. Пользователь должен выбрать режим, основываясь на специфике конкретной задачи и используемого оборудования. В качестве примера можно рассмотреть две типовые ситуации:

- Один СПК используется для отображения данных с нескольких ПЛК. В рамках Modbus RTU очевидным является решение: СПК – Master, ПЛК – slave'ы;
- Несколько СПК используются для отображения данных с одного ПЛК. В рамках Modbus RTU очевидным является решение: ПЛК – Master, СПК – slave'ы;

Документ содержит 4 примера:

1. [Протокол Modbus RTU. СПК – master, ПЛК – slave;](#)
2. [Протокол Modbus RTU. СПК – slave, ПЛК – master;](#)
3. [Протокол Modbus TCP. СПК – master, ПЛК – slave;](#)
4. [Протокол Modbus TCP. СПК – slave, ПЛК – master.](#)

2. Основные особенности настройки обмена для СПК и ПЛК

Ниже приведены ключевые особенности настройки обмена между СПК и ПЛК, на которые мы будем неоднократно ссылаться в дальнейшем.

2.1. СПК: Соответствие нумерации COM-портов СПК и CODESYS

При настройке интерфейсов RS-232/485 в **CODESYS** необходимо указывать номера портов. Программная нумерация портов отличается от нумерации на корпусе устройств. Соответствие между номерами портов на корпусе СПК и в CODESYS приведено в табл. 2.1:

Табл. 2.1. Соответствие нумерации COM-портов СПК и CODESYS

Нумерация портов на корпусе прибора	Нумерация портов в CODESYS				
	СПК105*	СПК107, СПК107.Д	СПК110, СПК110.Д	СПК2xx.03	СПК2xx.04
COM1	2 (RS-485) 3 (RS-232)	2 (RS-232/485)		2 (RS-232)	
COM2	-	3 (RS-232/485)		3 (RS-232/485)	3 (RS-232)
COM3	-	-		4 (RS-232/485)	

* В СПК105 интерфейсы RS-485 и RS-232 выведены на один порт COM1 и, в отличие от остальных СПК, поддерживается их одновременная работа

2.2. СПК: использование объединений (UNION)

Стандарт **Modbus** предусматривает только два типа данных, участвующих в обмене – **BOOL** и **WORD**. Достаточно часто возникает потребность передать данные других типов, например, **REAL** и **STRING**. В этом случае на устройстве, которое отправляет данные, необходимо преобразовать их в последовательность **WORD** регистров. Соответственно, на устройстве, получающем данные, должно быть выполнено обратное преобразование. Наиболее простой способ сделать это в **CODESYS 3.5** – использовать тип данных объединение (Union). При настройке ПЛК в **CoDeSys 2.3** это не требуется, т.к. у пользователя уже есть готовые модули для каждого типа данных.

Объединение (UNION) представляет собой пользовательский тип данных, все переменные которого расположены в одной области памяти. Таким образом, переменные различных типов будут представлять различную интерпретацию одних и тех же данных. Для конвертации достаточно записать значение в одну из переменных объединения и считать его из другой.

Рассмотрим конвертацию значения с плавающей точкой, хранящегося в двух **WORD**, в переменную типа **REAL**:

1. Нажмите **ПКМ** на приложение **Application** и добавьте объект **DUT** типа **объединение** с названием **Real_Word**:

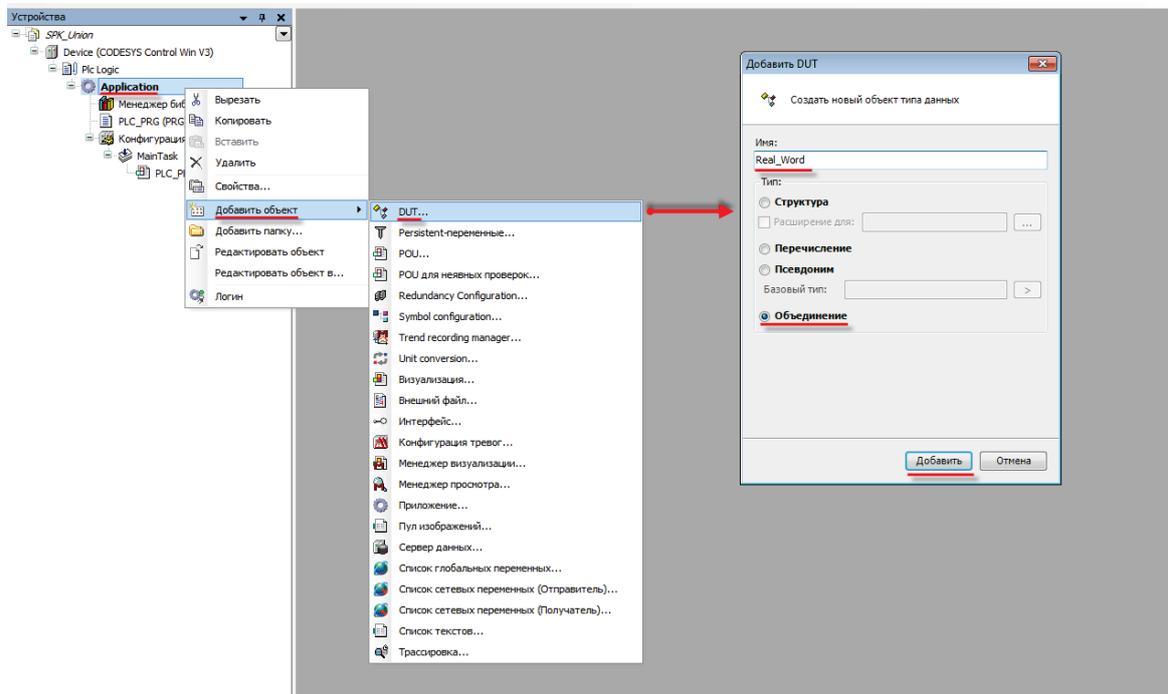


Рис. 2.1. Добавление в проект объединения

2. В объединении объявите переменную **rRealValue** типа **REAL** и массив **awModbusReal** типа **WORD**, содержащий два элемента:

```
Real_Word x
1  TYPE Real_Word :
2  UNION
3      rRealValue      :REAL;
4      awModbusReal   :ARRAY [0..1] OF WORD;
5  END UNION
6  END TYPE
```

Рис. 2.2. Объявление переменных объединения

3. В программе объявим экземпляр объединения **Real_Word** с названием **_2WORD_TO_REAL**:

```
PLC_PRG x
1  PROGRAM PLC_PRG
2  VAR
3      _2WORD_TO_REAL: Real_Word;
4  END_VAR
5
```

Рис. 2.3. Объявление экземпляра объединения в программе

Для использования переменных объединения в нужном месте программы введите имя экземпляра объединения и нажмите точку, после чего выберите из списка нужную переменную:



Рис. 2.4. Работа с переменными объединения в программе

4. Переменные массива **awModbusReal** будут привязаны к регистрам при настройке **Modbus**, а переменная **rRealValue** будет использоваться в программе для работы со значением с плавающей точкой.

На рис. 2.5 приведен скриншот значения переменных объединения в процессе работы программы. При записи в элементы массива **awModbusReal** значений в HEX, в переменную **rRealValue** будет записано соответствующее им значение с плавающей точкой.

Выражение	Тип	Значение
<ul style="list-style-type: none"> [-] [icon] _2WORD_TO_REAL [icon] rRealValue 	REAL_WORD	
<ul style="list-style-type: none"> [-] [icon] awModbusReal [icon] awModbusReal[0] [icon] awModbusReal[1] 	ARRAY [0..1] OF WORD WORD WORD	1.1 16#CCCD 16#3F8C

Рис. 2.5. Отображение значений переменных объединения

2.3. CODESYS: области памяти slave-устройства

При настройке СПК в режиме **Modbus Slave** необходимо обращать внимание на следующие особенности CODESYS 3.5:

- 1 CODESYS 3.5 в текущих версиях (SP7 Patch4) не поддерживает функции работы с битами для Modbus RTU;
2. **Input registers** (регистры ввода) доступны только для чтения, **holding registers** (регистры временного хранения) – для чтения и записи.
3. Значения **holding** регистров не могут быть изменены из программы СПК.

2.4. ПЛК: выравнивание данных в Modbus Slave

При настройке ПЛК в режиме **Modbus Slave** необходимо выравнивать данные по регистрам (напомним, что регистр занимает 2 байта, т.е. 16 бит). При этом надо учитывать, что адреса регистров размещаемых данных должны быть кратны количеству байт этих данных.

Поясним вышесказанное на примере. Предположим, нам необходимо использовать в slave'е элемент **8 bits**, два элемента **2 byte** и элемент **float**. Размещать их последовательно нельзя. Выравненные данные в этом случае будет выглядеть следующим образом:

Элемент	Комментарий	Адреса регистров	Адреса бит (в абсолютной адресации)
8 bits		0	0..7
8 bits	добавлен для выравнивания		8..15
2 byte		1	16..31
2 byte		2	32..47
2 byte	добавлен для выравнивания	3	48..63
float		4	64..79

Более подробная информация о выравнивании содержится в документе **Руководство пользователя ПЛК**, доступном на диске с ПО из комплекта поставки, а также сайте компании [Овен](#).

3. Modbus RTU. СПК – master, ПЛК – slave

3.1. Описание примера

Этот пример посвящен настройке обмена данными между сенсорным панельным контроллером **СПК207** и контроллером **ПЛК110 [M02]** по протоколу **Modbus RTU**. В этом примере СПК выполняет функцию **Master**, а ПЛК – **Slave**.

Основные характеристики используемых устройств приведены в табл. 3.1. Используемые в примере переменные описаны в табл. 3.2.

Табл. 3.1. Характеристики устройств

Устройство	СПК207	ПЛК110 [M02]
Функция	Master	Slave
Используемый порт (нумерация на корпусе)	RS-485 (COM2)	RS-485 (1)
Настройки обмена	115200, 8 бит, 1 стоп бит, без контроля четности	
Slave ID	-	1
Таргет	3.5.4.20 (023)	PLC110.30-M v2 (версия 3.08)
Среда разработки проекта	CODESYS 3.5 SP7 Patch4	CoDeSys 2.3.9.41
Название файла проекта	ModbusRTUmaster.projectarchive	ModbusRTUslave.pro

Табл. 3.2. Список переменных

СПК207 (Master)			ПЛК110 [M02] (Slave)	
Переменные, в которые считываются значения из Slave	Переменные, значения которых записываются в Slave	Тип данных	Переменные ПЛК	Адрес регистра/бита
xVarRead	xVarWrite	BOOL	xVar	0/0
wVarRead	wVarWrite	WORD	wVar	1
rVarRead	rVarWrite	REAL	rVar	2-3
sVarRead	sVarWrite	STRING(6)	sVar	4-6

Проекты примера доступны для скачивания: [Example_SpkModbusRtuMaster.zip](#)

3.2. Настройка ПЛК (slave)

1. Создайте новый проект **CoDeSys 2.3** для **ПЛК110** с программой **PLC_PRG** на языке **CFC**.

2. В компоненте **Конфигурация ПЛК** (вкладка **Ресурсы**) пользователь производит настройку регистров Modbus и привязывает к ним переменные.

Нажмем **ПКМ** на название контроллера (в нашем примере - **PLC110_30**) и добавим подэлемент **Modbus (Slave)**:

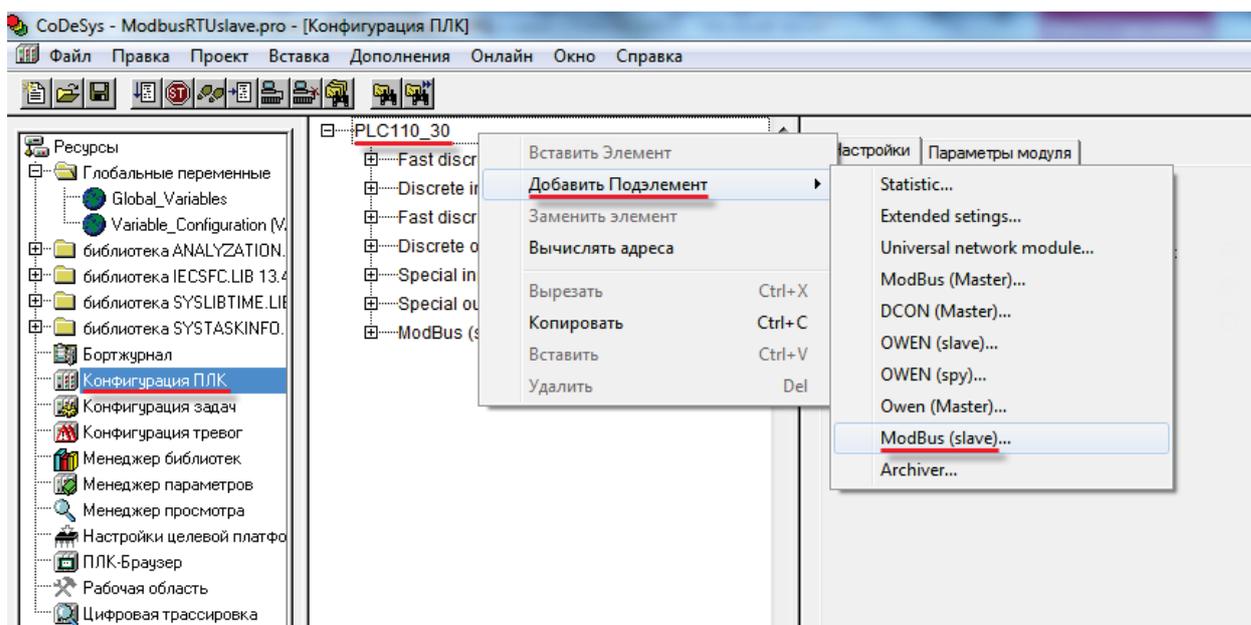
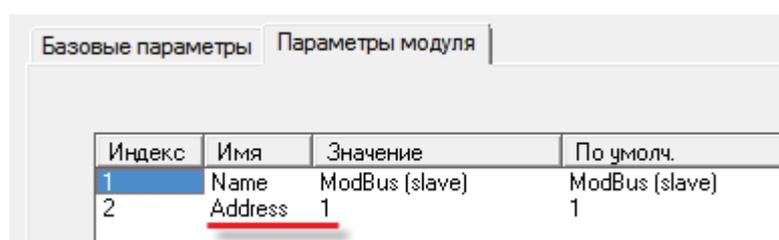


Рис. 3.1. Конфигурация ПЛК. Добавление **Modbus (Slave)**

В его настройках выберем адрес (**Slave ID**), равный **1** (в соответствии с [табл. 3.1](#)):



Индекс	Имя	Значение	По умолч.
1	Name	ModBus (slave)	ModBus (slave)
2	<u>Address</u>	1	1

Рис. 3.2. Конфигурация ПЛК. Настройка **Modbus (Slave)**

3. Выберем порт ПЛК, который будет использоваться для связи с СПК. Для этого нажмем ПКМ на элемент **Modbus (FIX)** и добавим подэлемент **RS-485-1** (согласно [табл. 3.1](#)).

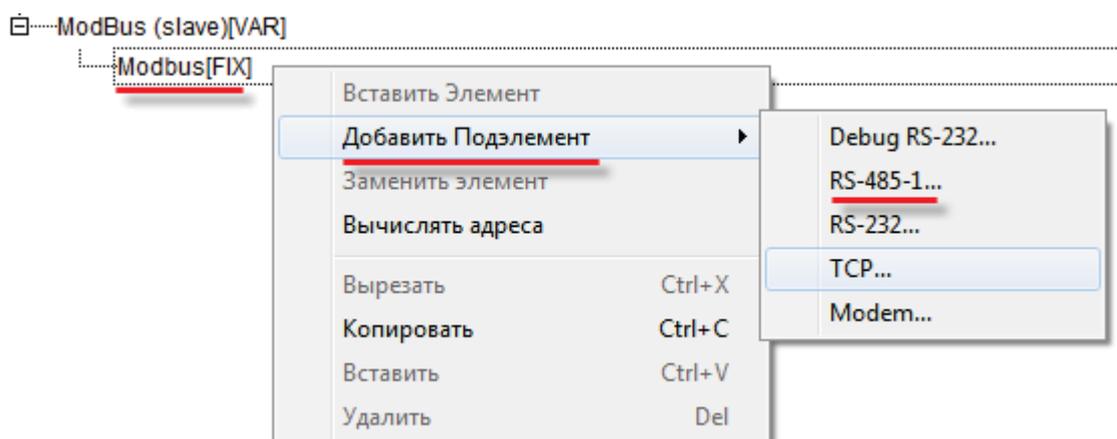


Рис. 3.3. Конфигурация ПЛК. Добавление подэлемента **RS-485-1**

В параметрах подэлемента укажите сетевые настройки в соответствии с [табл. 3.1](#), а также используемый протокол – **RTU**.

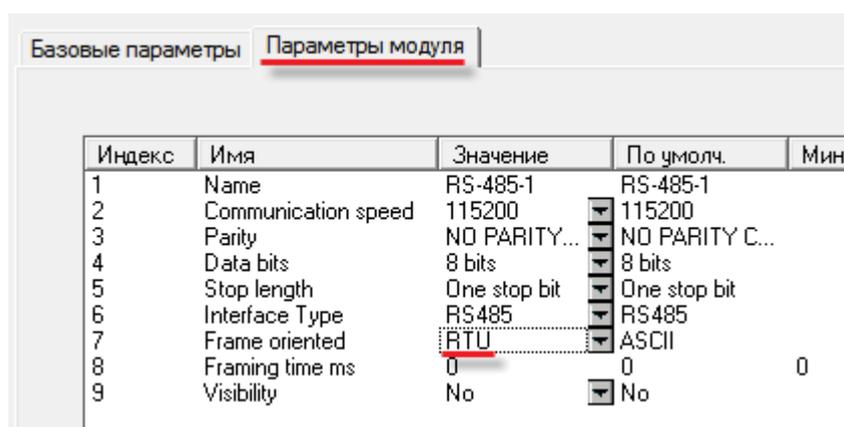


Рис. 3.4. Конфигурация ПЛК. Настройки подэлемента **RS-485-1**

4. Нажмем ПКМ на элемент **Modbus (Slave)** и добавим следующие подэлементы:

- **8 bits** (для **BOOL**);
- **8 bits** (для обеспечения [выравнивания памяти](#));
- **2 byte** (для **WORD**);
- **Float** (для **REAL**);
- 3 элемента **2 byte** (для **STRING** из 6 символов).

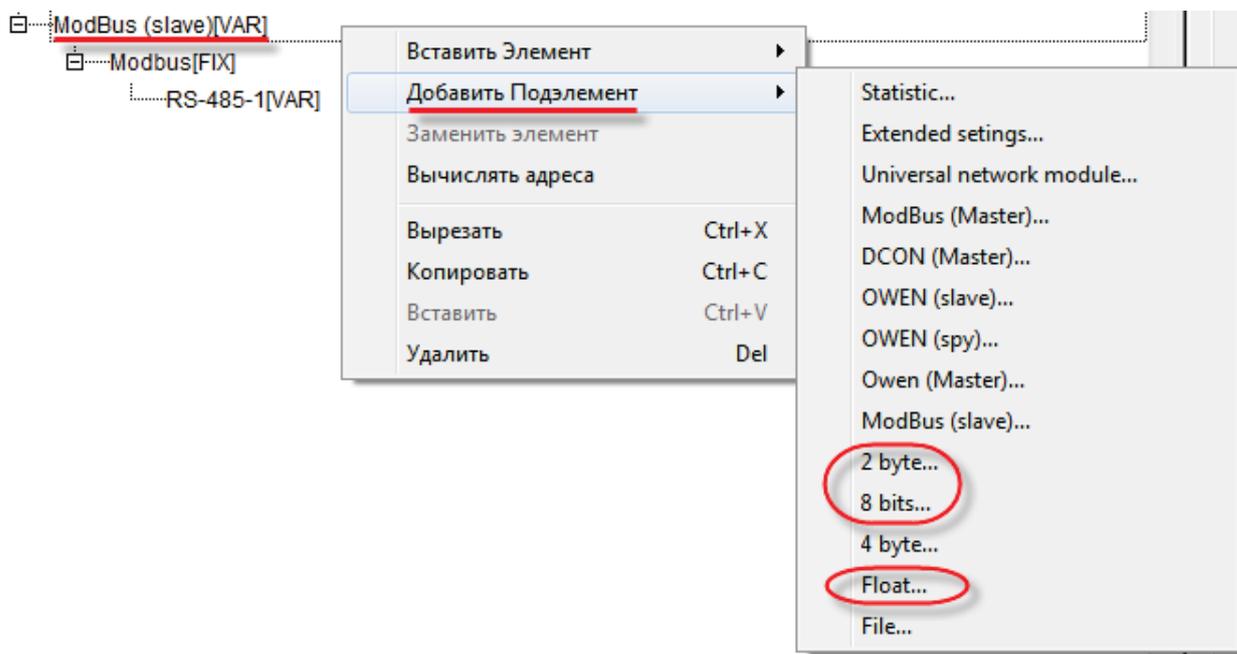


Рис. 3.5. Конфигурация ПЛК. Добавление подэлементов

В результате **Конфигурация ПЛК** будет выглядеть следующим образом (см. рис. 3.6). Объявим переменные (после ввода их имен они автоматически будут добавлены в список глобальных переменных проекта). Для ввода имени переменной два раза нажмите на **AT**. **Обратите внимание**, что к регистрам 4-6 не привязывается никаких переменных. Соответствующая им переменная **sVar** будет объявлена в программе **PLC_PRG** (в пп. 5).

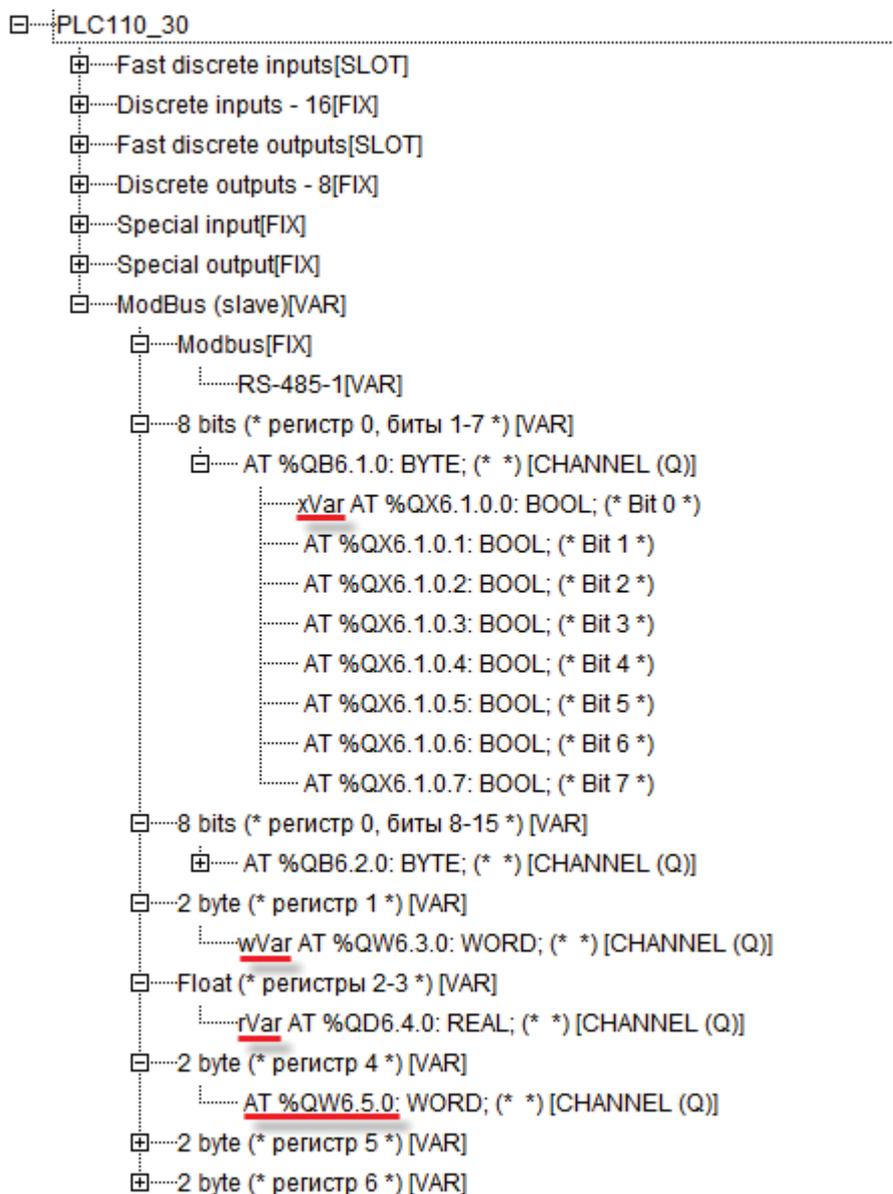


Рис. 3.6. Внешний вид **Modbus (Slave)** с добавленными подэлементами

Обратите внимание, что нумерация регистров в среде CoDeSys всегда начинается с нуля, при этом каждый регистр физически занимает два байта (16 бит). В связи с этим, переменная типа **REAL** займет два регистра (с адресами 2 и 3). Переменная типа **STRING**, которой соответствует три **2 byte** элемента, займет регистры с адресами 4-6. Это необходимо учитывать при настройке master-устройства.

Подробнее вопросы адресации рассмотрены в **Руководстве пользователя ПЛК**.

5. Программа **PLC_PRG** будет выглядеть следующим образом:

```
0001 PROGRAM PLC_PRG
0002 VAR
0003   sVar AT %QW6.5.0: STRING(6);           (*собираем STRING переменную из трех WORD [т.е. шести символов],
0004                                           указывая адрес [см. Конфигурация ПЛК] первого из них*)
0005 END_VAR
0006
0007
0008
0009
```

СПК считывает/записывает значения из ПЛК
Изменяйте значения переменных и наблюдайте соответствующие изменения в СПК
Изменяйте значения в СПК и наблюдайте за изменением переменных

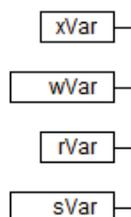


Рис. 3.7 Код программы **PLC_PRG**

На этом настройка **ПЛК (slave)** завершена.

Обратите внимание, что проект не содержит каких-либо операций и используется только для отображения и ввода значений. Пользователь должен создать программу для реализации необходимым алгоритмов.

3.3. Настройка СПК (master)

1. Создайте новый проект **CODESYS 3.5** для **СПК207** с программой **PLC_PRG** на языке **CFC**.
2. Добавьте в проект объединение с именем **Real_Word**:

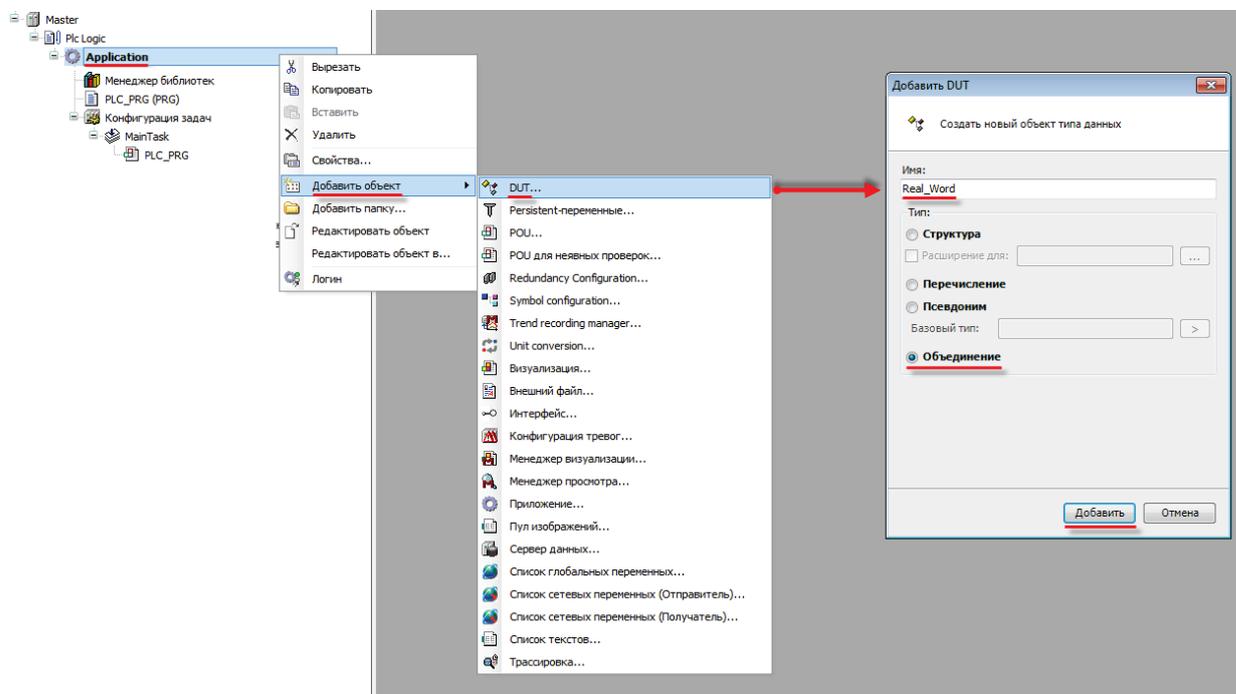


Рис. 3.8. Добавление в проект объединения

В объединении объявите переменную **rRealValue** типа **REAL** и массив **awModbusReal** типа **WORD**, содержащий два элемента:

```
Real_Word x
1  TYPE Real_Word :
2  UNION
3      rRealValue      :REAL;
4      awModbusReal    :ARRAY [0..1] OF WORD;
5  END UNION
6  END TYPE
```

Рис. 3.9. Объявление переменных объединения

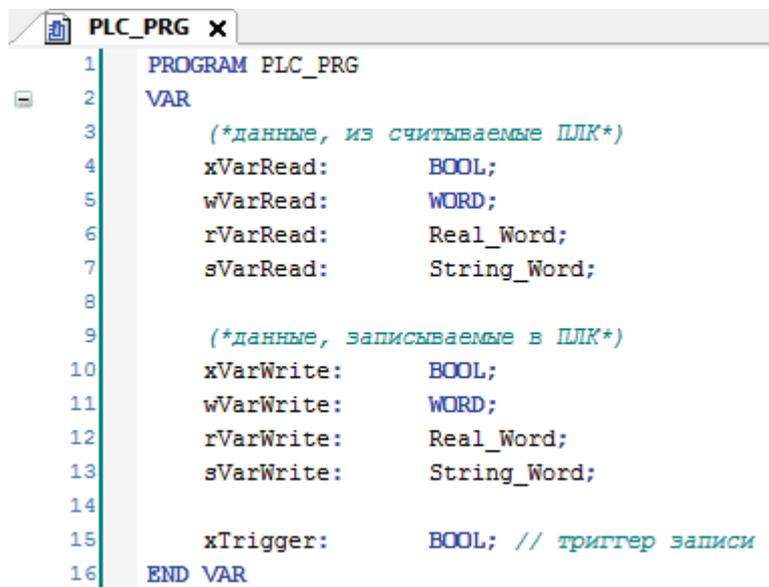
3. Добавьте в проект [объединение](#) с именем **String_Word**.

В объединении объявите переменную **sStringValue** типа **STRING** и массив **awModbusString** типа **WORD**, содержащий три элемента (**STRING** может содержать до 6 символов, поскольку каждый **WORD** может содержать два символа):

```
1  TYPE String_Word :
2  UNION
3      awModbusString      :ARRAY [0..2] OF WORD;
4      sStringValue        :STRING;
5  END_UNION
6  END_TYPE
```

Рис. 3.10. Объявление переменных объединения

4. Объявите в программе **PLC_PRG** девять переменных – 4 из них будут использоваться для отображения данных, считанных из ПЛК, еще 4 – для ввода данных, которые будут записаны в ПЛК. Последняя переменная будет являться триггером записи.



```
PLC_PRG x
1  PROGRAM PLC_PRG
2  VAR
3      (*данные, из считываемые ПЛК*)
4      xVarRead:      BOOL;
5      wVarRead:      WORD;
6      rVarRead:      Real_Word;
7      sVarRead:      String_Word;
8
9      (*данные, записываемые в ПЛК*)
10     xVarWrite:     BOOL;
11     wVarWrite:     WORD;
12     rVarWrite:     Real_Word;
13     sVarWrite:     String_Word;
14
15     xTrigger:      BOOL; // триггер записи
16 END_VAR
```

Рис. 3.11. Объявление переменных программы

5. Код программы будет выглядеть следующим образом:



Рис. 3.12. Код программы на языке CFC

6. Добавьте в проект устройство **Modbus COM**. **Обратите внимание**, что версия компонента не должна превышать версию таргет-файла СПК. Подробнее см. в документе **СПК Modbus**.

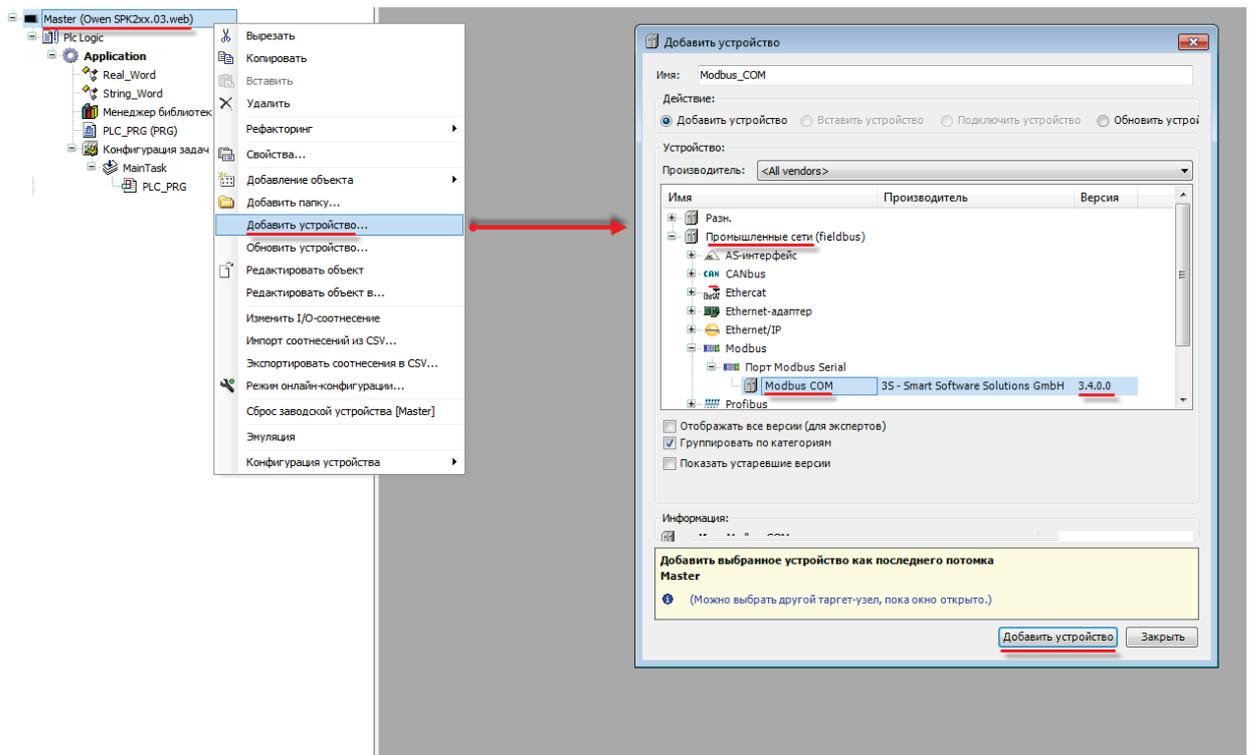


Рис. 3.13. Добавление устройства **Modbus COM**

В конфигурации COM-порта укажите сетевые настройки в соответствии с [табл. 3.1](#), а также номер порта. COM-порту **2** (нумерация на корпусе СПК) будет соответствовать номер **3** в среде CODESYS 3.5 (см. [п. 2.1](#)).

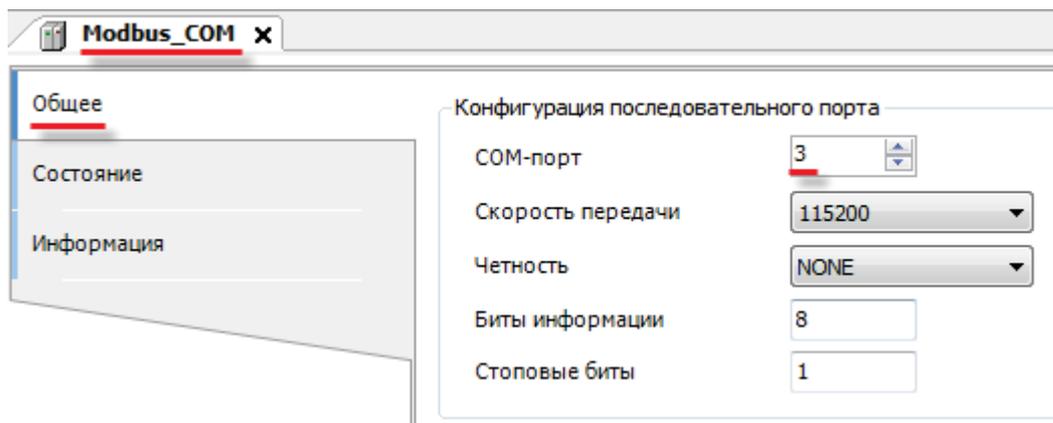


Рис. 3.14. Настройки COM-порта **COM2**

7. В COM-порт добавьте компонент **Modbus Master**. **Обратите внимание**, что версия компонента не должна превышать версию таргет-файла СПК.

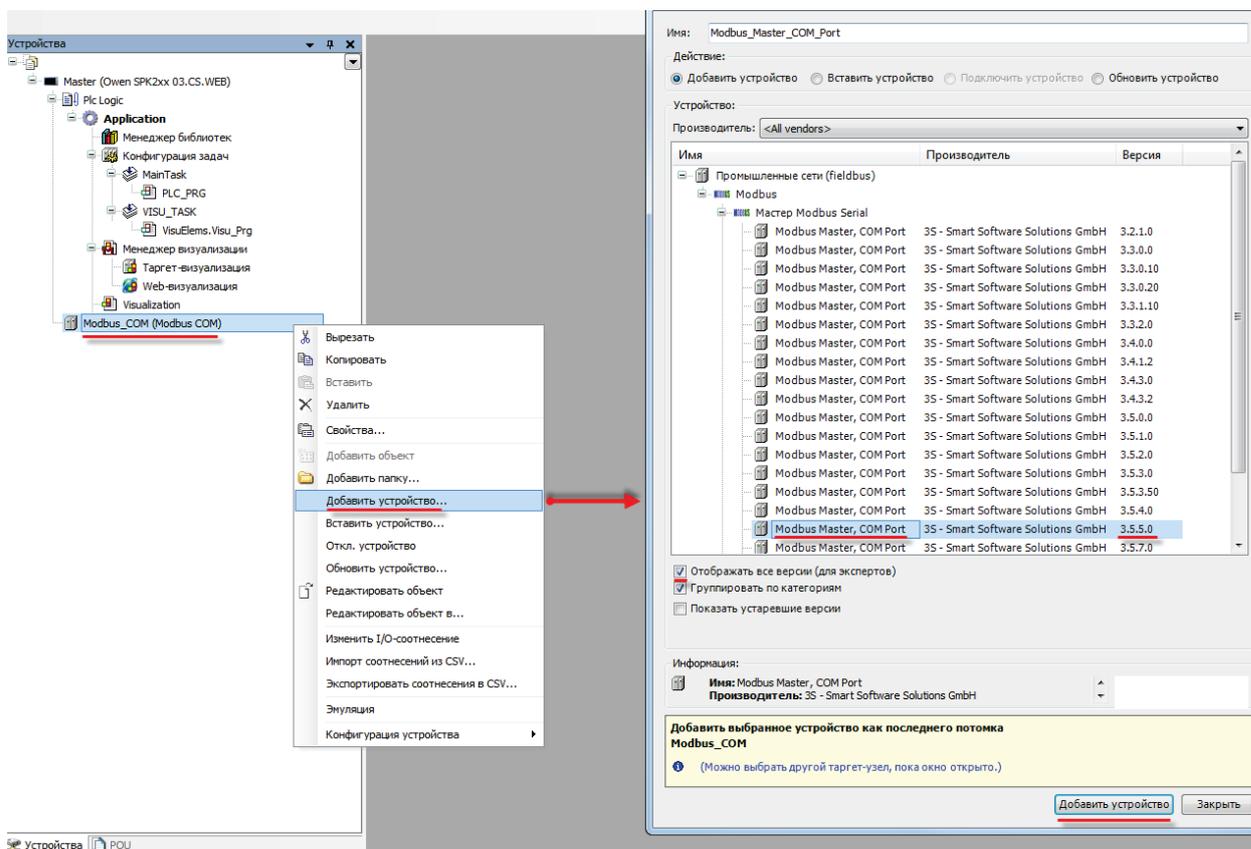


Рис. 3.15. Добавление компонента **Modbus Master**

В настройках компонента поставьте галочку **Автоперезапуск соединения**.

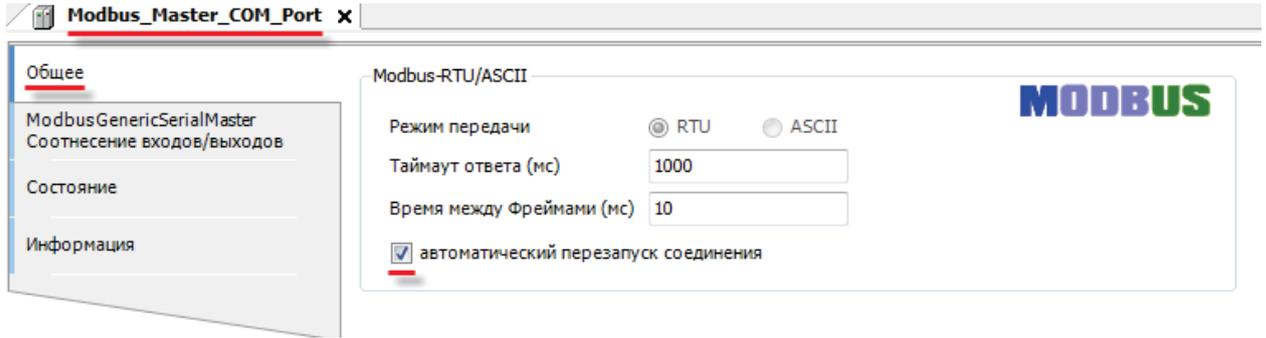


Рис. 3.16. Настройка компонентов **Modbus Master**

8. В **Modbus Master** добавьте компонент **Modbus Slave**. **Обратите внимание**, что версия компонента не должна превышать версию таргет-файла СПК. Подробнее см. в документе **СПК. Modbus**.

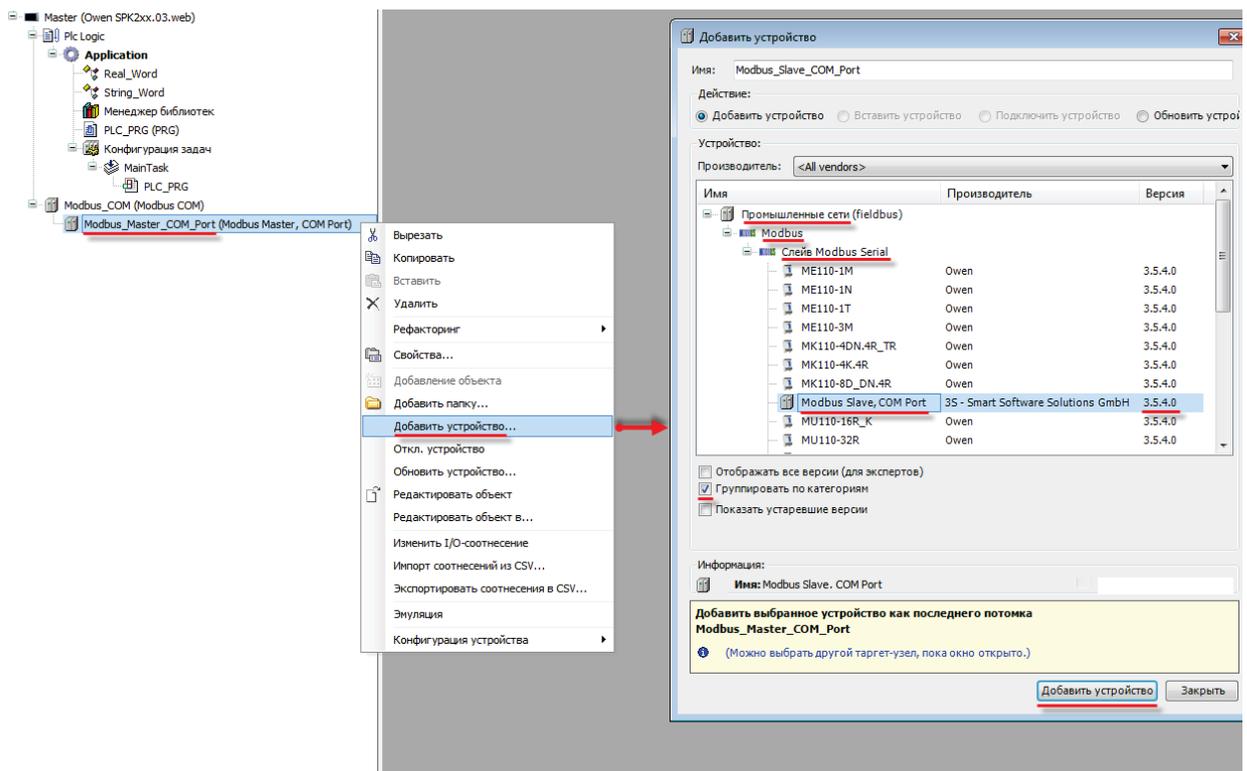


Рис. 3.17. Добавление компонента **Modbus Slave** в проект

В настройках компонента на вкладке **Общее** укажите адрес slave-устройства в соответствии с [табл. 3.1](#).

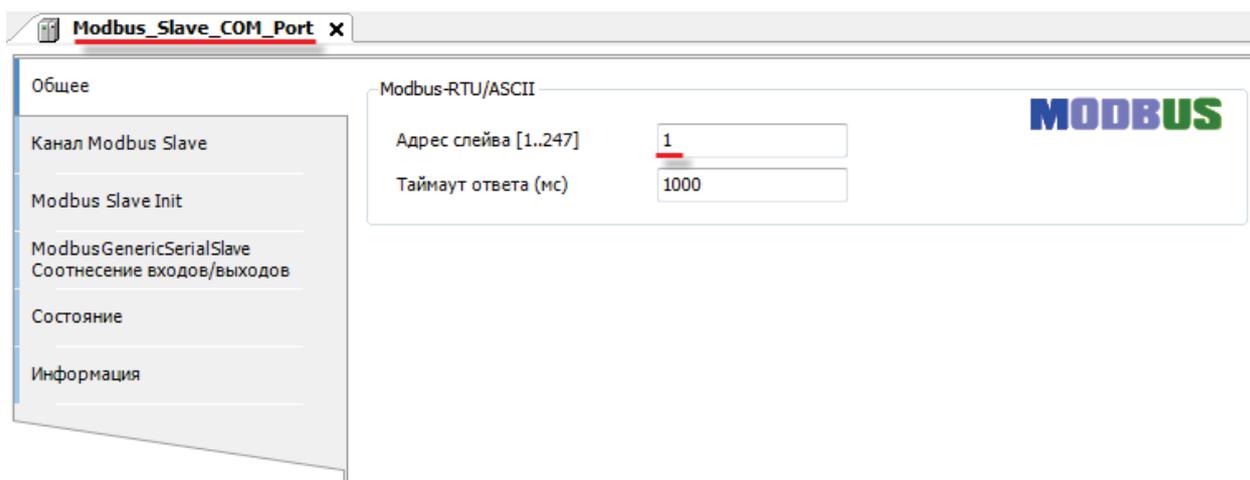


Рис. 3.18. Настройки компонента **Modbus Slave** в проект

На вкладке **Канал Modbus Slave** создайте 8 каналов – 4 из них будут использоваться для чтения переменных, 4 – для записи. Чтение будет осуществляться циклически, запись – по переднему фронту триггера (**RISING_EDGE**). Используемые функции соответствуют типам данных, адреса регистров настроены согласно [табл. 3.2](#).



Рис. 3.19. Настройка каналов **Modbus Slave**

На вкладке **ModbusGenericSerialSlave Соотнесение входов/выходов** привяжите к каналам переменные программы в соответствии с [табл. 3.2](#). Не забудьте у параметра **Всегда обновлять переменные** выставить значение **Включено 2**.

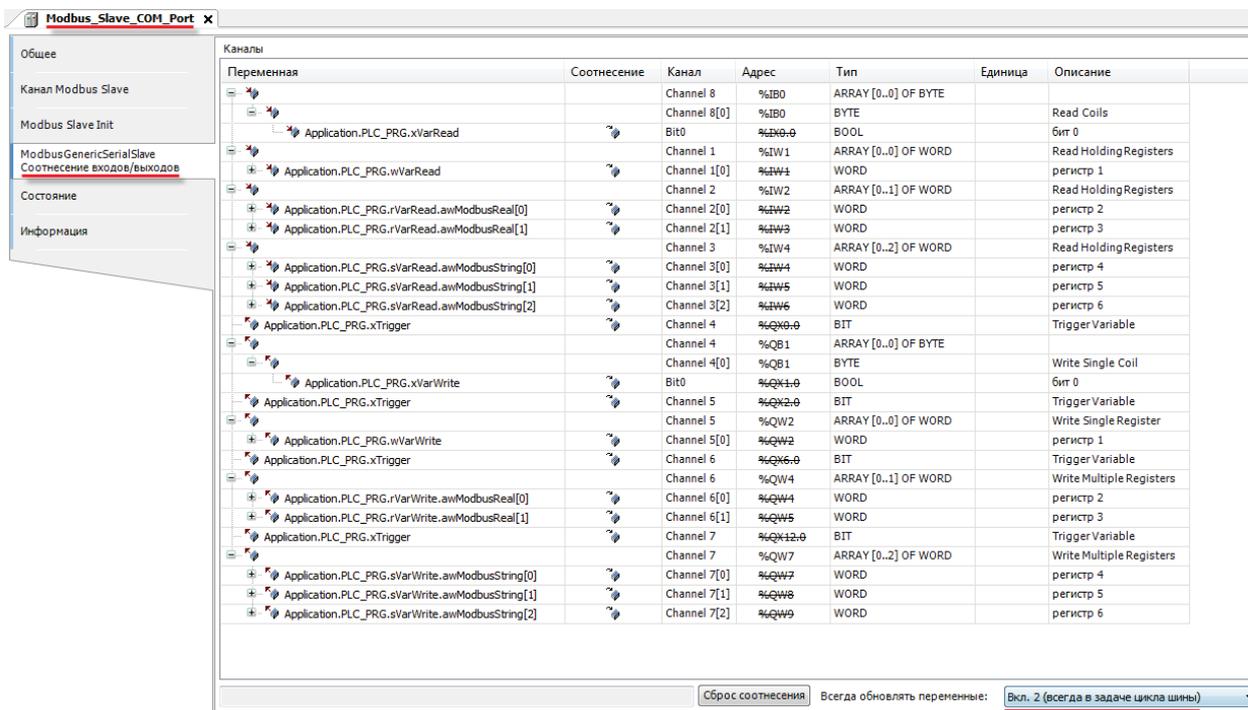


Рис. 3.20. Привязка переменных к каналу

На этом настройка **СПК (master)** завершена.

Обратите внимание, что проект не содержит каких-либо операций и используется только для отображения и ввода значений. Пользователь должен создать программу для реализации необходимым алгоритмов.

3.4. Работа с примером

Загрузите проекты в оба устройства и запустите их.

Изменяйте значения переменных в ПЛК и наблюдайте соответствующие изменения в программе СПК:

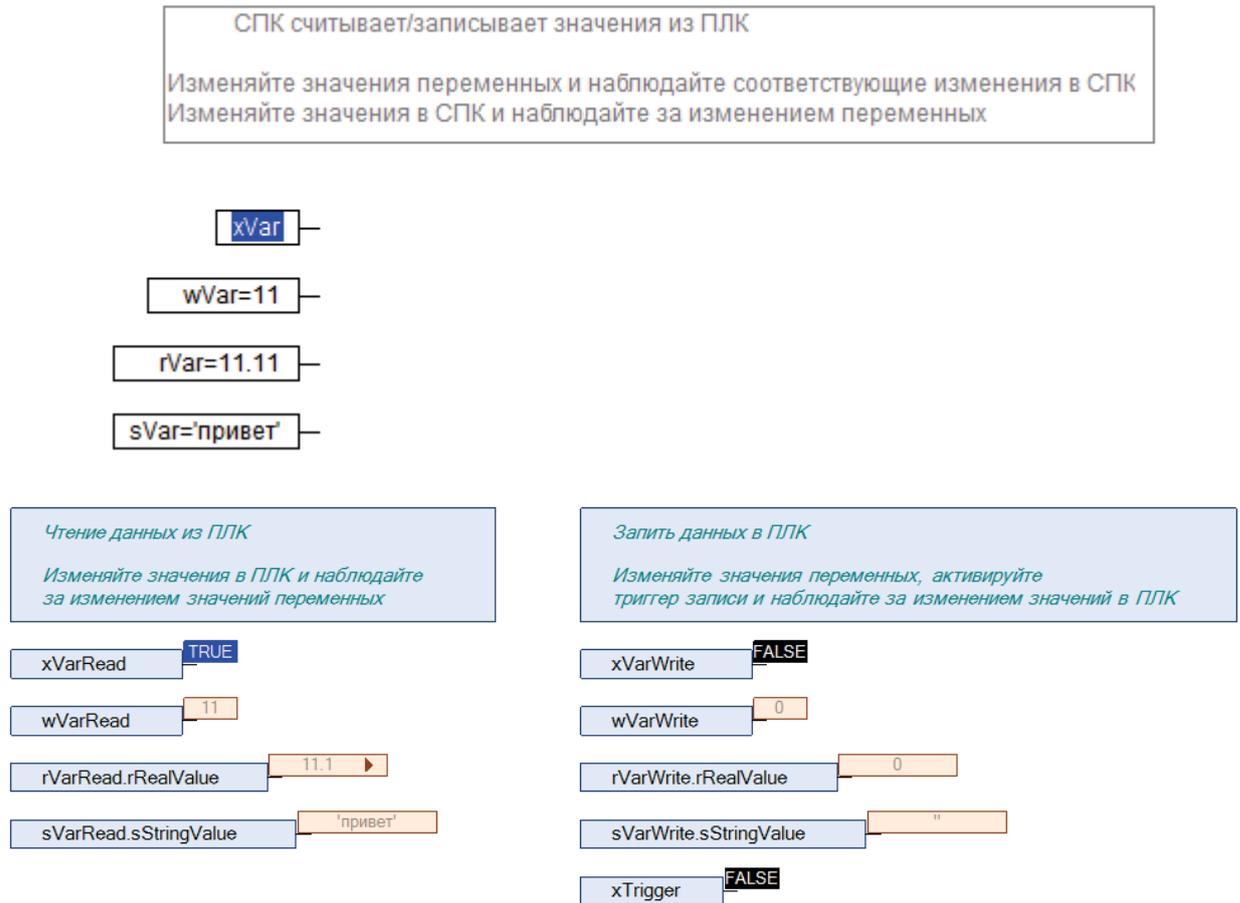


Рис. 3.21. СПК считывает данные из ПЛК

Измените значения **write** переменных СПК и активируйте триггер записи. Наблюдайте соответствующие изменения в программе ПЛК. Также новые значения будут считаны в **read** переменные программы СПК.

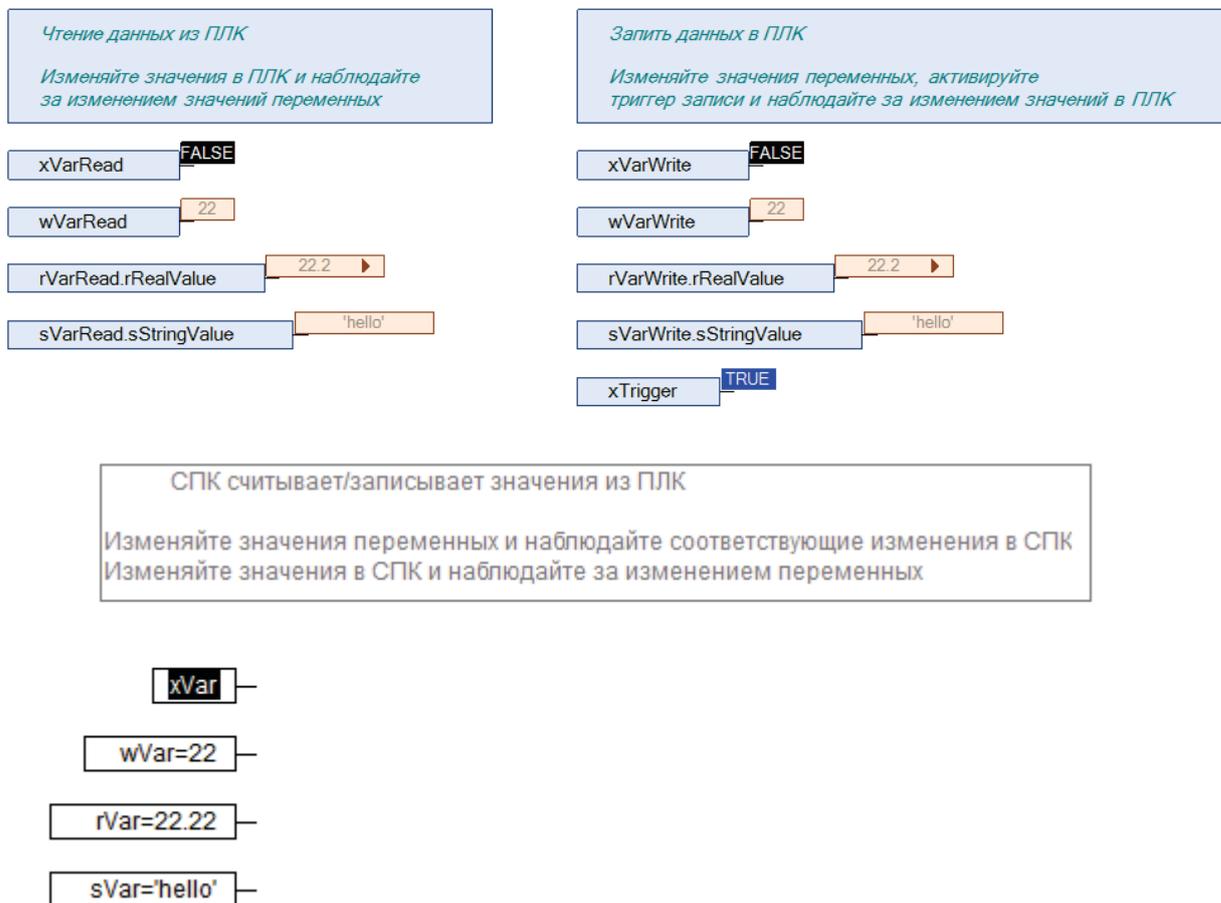


Рис. 3.22. СПК записывает данные в ПЛК

4. Modbus RTU. СПК – slave, ПЛК – master

4.1. Описание примера

Этот пример посвящен настройке обмена данными между сенсорным панельным контроллером **СПК207** и контроллером **ПЛК110 [M02]** по протоколу **Modbus RTU**. В этом примере СПК выполняет функцию **Slave**, а ПЛК – **Master**.

Основные характеристики используемых устройств приведены в табл. 4.1. Используемые в примере переменные описаны в табл. 4.2.

Табл. 4.1. Характеристики устройств

Устройство	СПК207	ПЛК110 [M02]
Функция	Slave	Master
Используемый порт (нумерация на корпусе)	RS-485 (COM2)	RS-485 (1)
Настройки обмена	115200, 8 бит, 1 стоп бит, без контроля четности	
Slave ID	1	-
Таргет	3.5.4.20 (023)	PLC110.30-M v2 (версия 3.08)
Среда разработки проекта	CODESYS 3.5 SP7 Patch4	CoDeSys 2.3.9.41
Название файла проекта	ModbusRTUslave.projectarchive	ModbusRTUmaster.pro

Табл. 4.2. Список переменных

СПК207 (Slave)			ПЛК110 [M02] (Master)
Переменные, которые считывает Master	Адрес <u>input</u> регистра	Тип данных	Переменные ПЛК
wVarFromSPK	0	WORD	wVarFromSPK
rVarFromSPK	1-2	REAL	rVarFromSPK
sVarFromSPK	3-5	STRING(6)	sVarFromSPK
Переменные, которые записывает Master	Адрес <u>holding</u> регистра	Тип данных	Переменные ПЛК
wVarToSPK	0	WORD	wVarToSPK
rVarToSPK	1-2	REAL	rVarToSPK
sVarToSPK	3-5	STRING(6)	sVarToSPK

Проекты примера доступны для скачивания: [Example_SpkModbusRtuSlave.zip](#)

4.2. Настройка СПК (slave)

1. Создайте новый проект **CODESYS 3.5** для **СПК207** с программой **PLC_PRG** на языке **CFC**.
2. Добавьте в проект объединение с именем **Real_Word**:

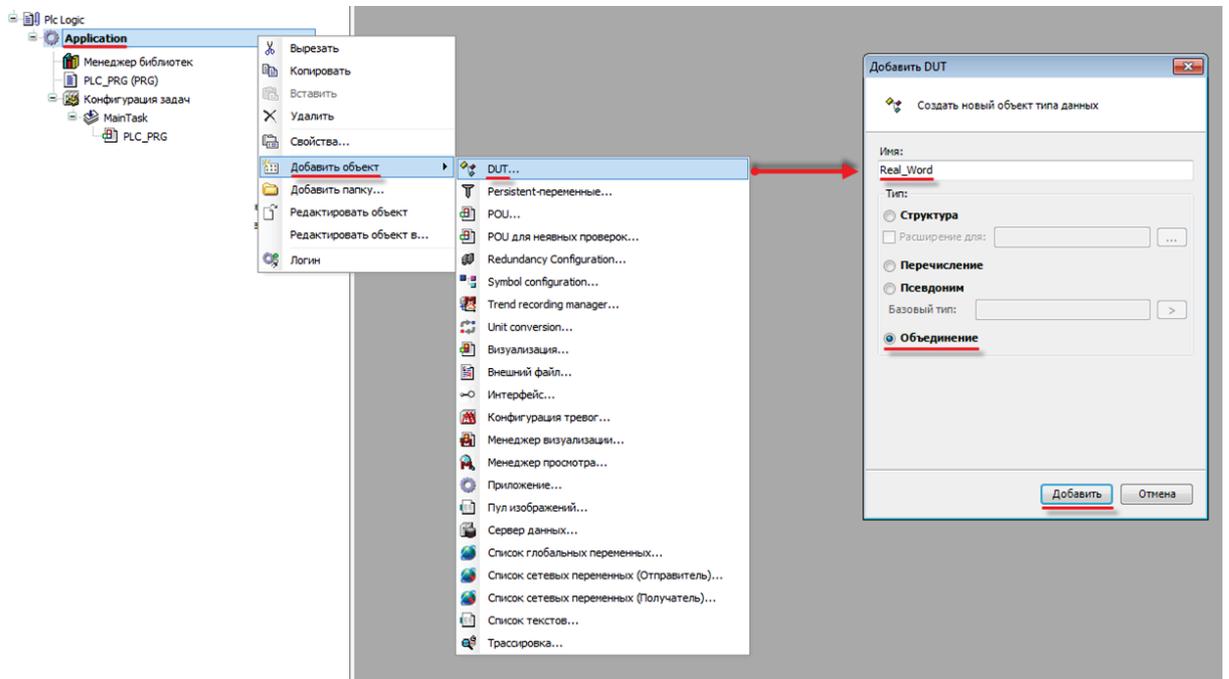


Рис. 4.1. Добавление в проект объединения

В объединении объявите переменную **rRealValue** типа **REAL** и массив **awModbusReal** типа **WORD**, содержащий два элемента:

```
Real_Word x
1  TYPE Real_Word :
2  UNION
3      rRealValue      :REAL;
4      awModbusReal    :ARRAY [0..1] OF WORD;
5  END UNION
6  END TYPE
```

Рис. 4.2. Объявление переменных объединения

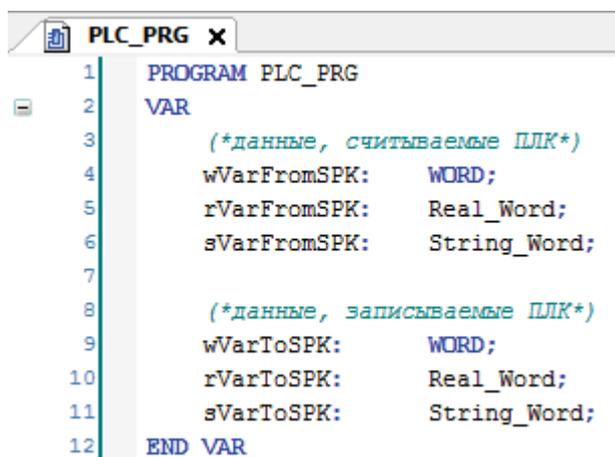
3. Добавьте в проект [объединение](#) с именем **String_Word**.

В объединении объявите переменную **sStringValue** типа **STRING** и массив **awModbusString** типа **WORD**, содержащий три элемента (**STRING** может содержать до 6 символов, поскольку каждый **WORD** может содержать два символа):

```
1 TYPE String_Word :
2 UNION
3     awModbusString      :ARRAY [0..2] OF WORD;
4     sStringValue        :STRING;
5 END_UNION
6 END_TYPE
```

Рис. 4.3. Объявление переменных объединения

4. Объявите в программе **PLC_PRG** 6 переменных – 3 из них будут считываться ПЛК, 3 – записываться ПЛК. **Обратите внимание** на [п. 2.3](#).



```
PLC_PRG x
1 PROGRAM PLC_PRG
2 VAR
3     (*данные, считываемые ПЛК*)
4     wVarFromSPK:    WORD;
5     rVarFromSPK:    Real_Word;
6     sVarFromSPK:    String_Word;
7
8     (*данные, записываемые ПЛК*)
9     wVarToSPK:      WORD;
10    rVarToSPK:      Real_Word;
11    sVarToSPK:      String_Word;
12 END_VAR
```

Рис. 4.4. Объявление переменных программы

5. Код программы будет выглядеть следующим образом:

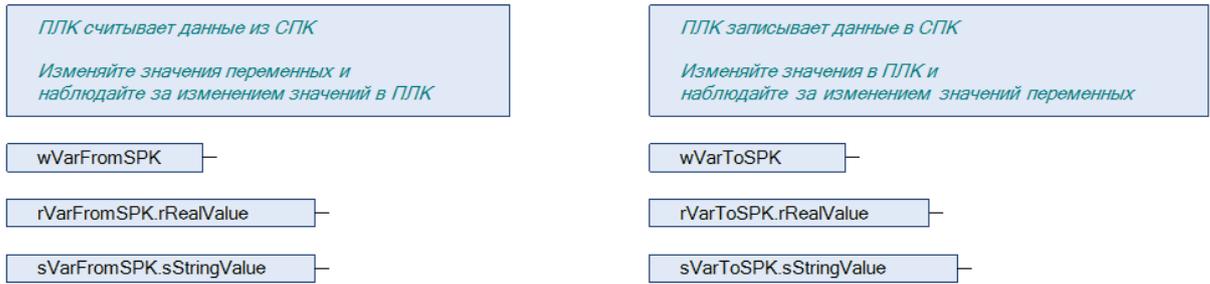


Рис. 4.5. Код программы на языке CFC

6. Добавьте в проект устройство **Modbus COM**. **Обратите внимание**, что версия компонента не должна превышать версию таргет-файла СПК. Подробнее см. в документе **СПК. Modbus**.

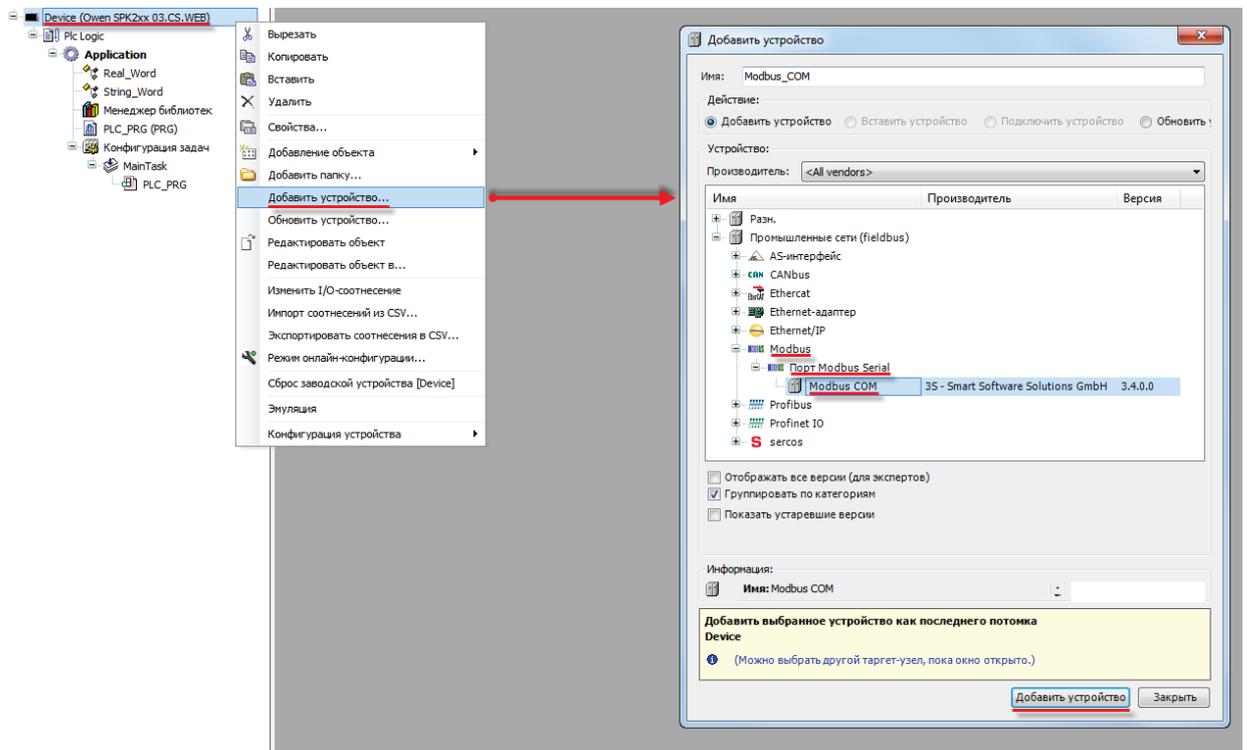


Рис. 4.6. Добавление устройства **Modbus COM**

В конфигурации COM-порта укажите сетевые настройки в соответствии с [табл. 4.1](#), а также номер порта. COM-порту **2** будет соответствовать номер **3** (см. [п. 2.1](#)).

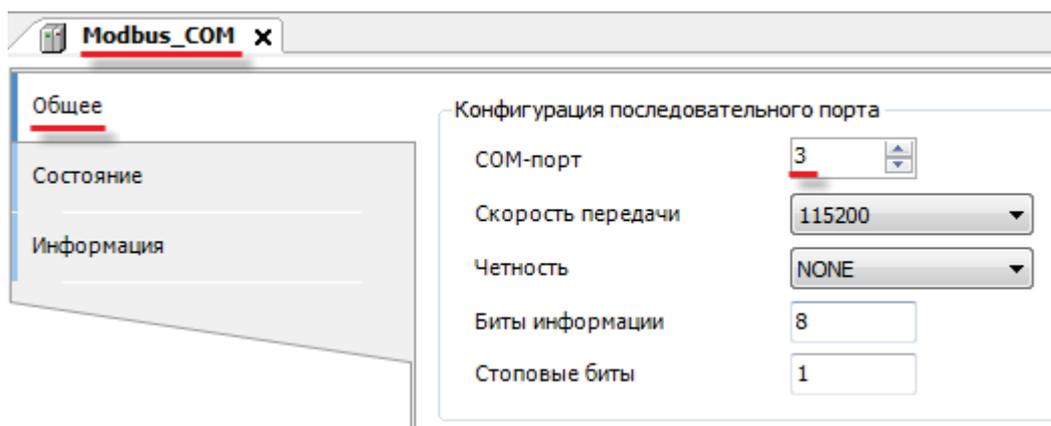


Рис. 4.7. Настройки COM-порта **COM2**

7. В COM-порт добавьте компонент **Modbus Serial Device**. *Обратите внимание*, что версия компонента не должна превышать версию таргет-файла СПК.

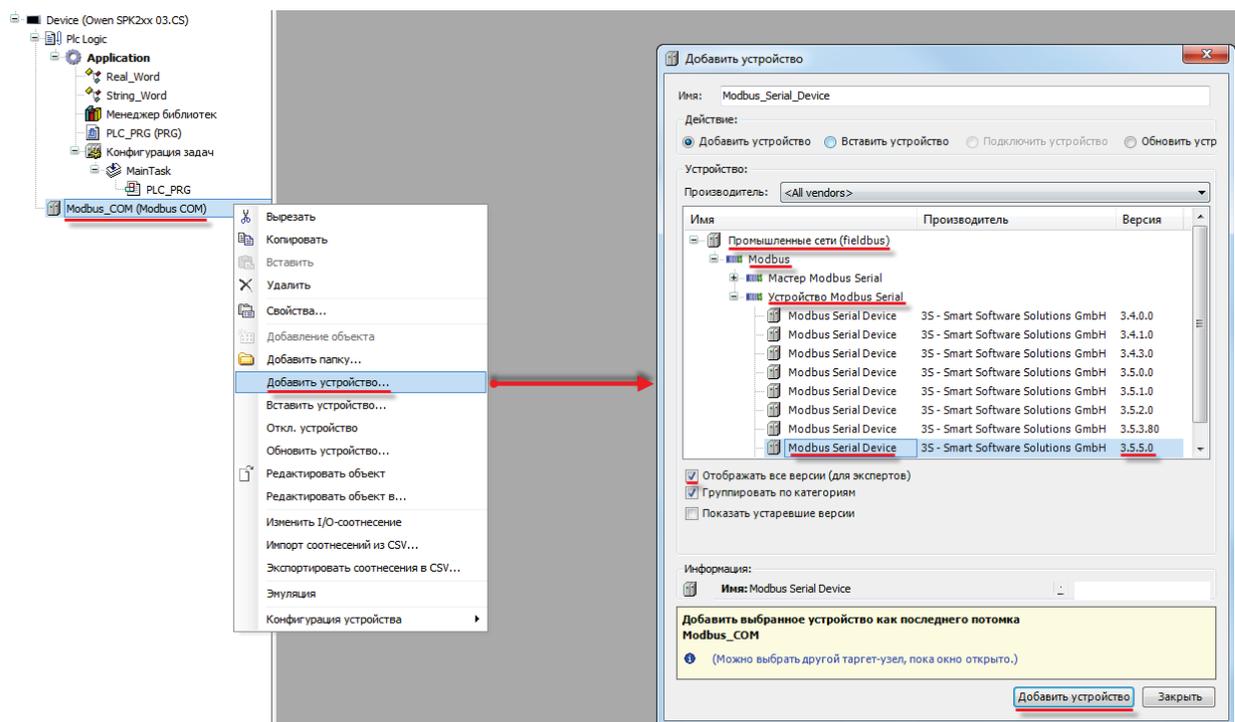


Рис. 4.8. Добавление компонента **Modbus Serial Device**

В настройках компонента на вкладке **Modbus Serial Device** укажите адрес slave-устройства (1 в соответствии с [табл. 4.1](#)).

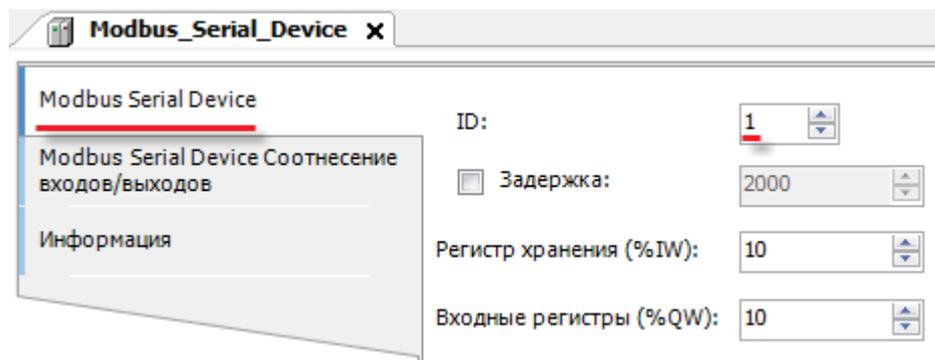


Рис. 4.9. Настройки компонента **Modbus Serial Device**

На вкладке **Modbus Serial Device Соотнесение входов/выходов** привяжите к регистрам переменные программы в соответствии с [табл. 4.2](#).

Обратите внимание, что канал **Inputs** содержит **Holding регистры**, а канал **Outputs** – **Input регистры**. **Обратите внимание** на порядок **WORD** для переменных типа **REAL**.

Не забудьте у параметра **Всегда обновлять переменные** выставить значение **Включено 2**.

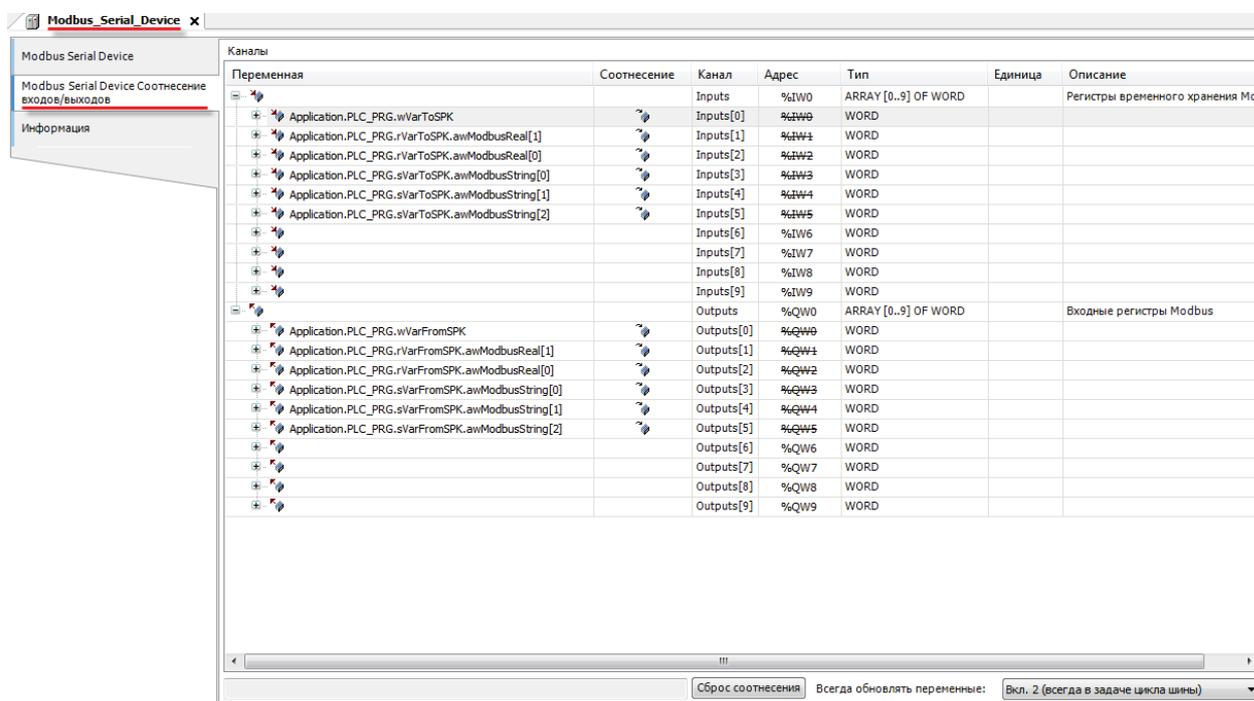


Рис. 4.10. Привязка переменных к регистрам slave-устройства

На этом настройка **СПК (slave)** завершена.

4.3. Настройка ПЛК (master)

1. Создайте новый проект **CoDeSys 2.3** для **ПЛК110** с программой **PLC_PRG** на языке **CFC**.

Нажмем **ПКМ** на название контроллера (в нашем примере - **PLC110_30**) и добавим подэлемент **Modbus (Master)**:

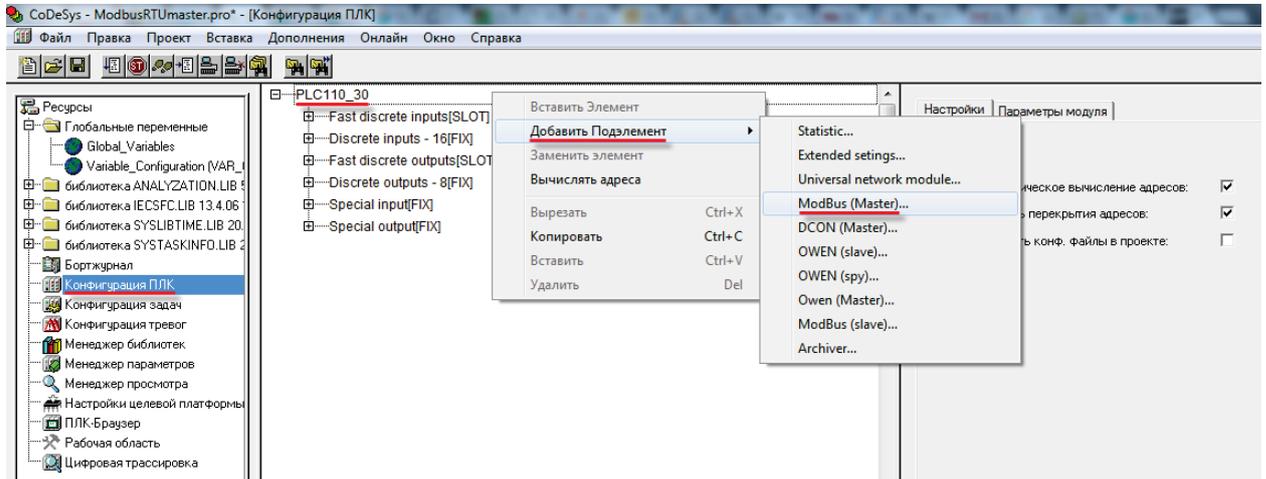


Рис. 4.11. Конфигурация ПЛК. Добавление **Modbus (Master)**

Этот элемент не нуждается в настройках.

2. Выберем порт ПЛК, который будет использоваться для связи с СПК. Для этого в элементе **Modbus (Master)** нажмем **ПКМ** на порт **Debug RS-232** и в контекстном меню выберем команду **Заменить элемент**. В нашем примере мы используем порт **RS-485-1**.

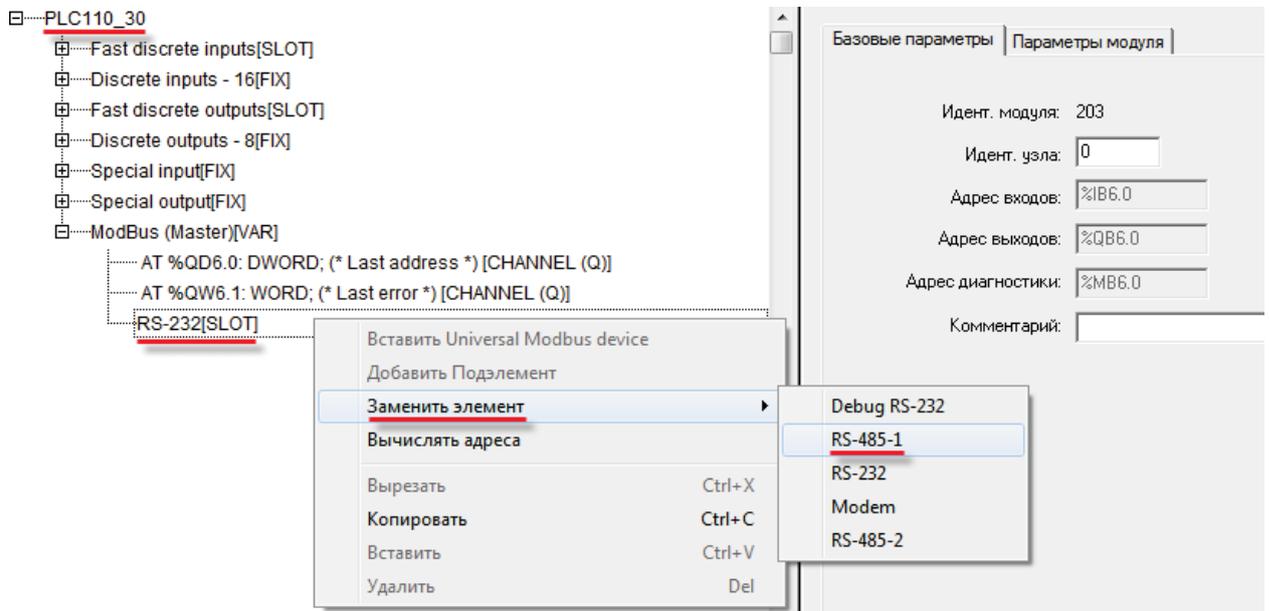


Рис. 4.12. Конфигурация ПЛК. Выбор порта

Настройки порта по умолчанию соответствуют тем настройкам, которые мы задали СПК (согласно [табл. 4.1](#)): скорость – **115200**, бит данных – **8**, стоп бит – **1**, контроль четности – **нет**. Для параметра **Frame Oriented** выберем значение **RTU**.



Рис. 4.13. Конфигурация ПЛК. Настройки порта

3. Нажмем ПКМ на элемент **Modbus (Master)** и добавим два подэлемента **Universal Modbus Device**:

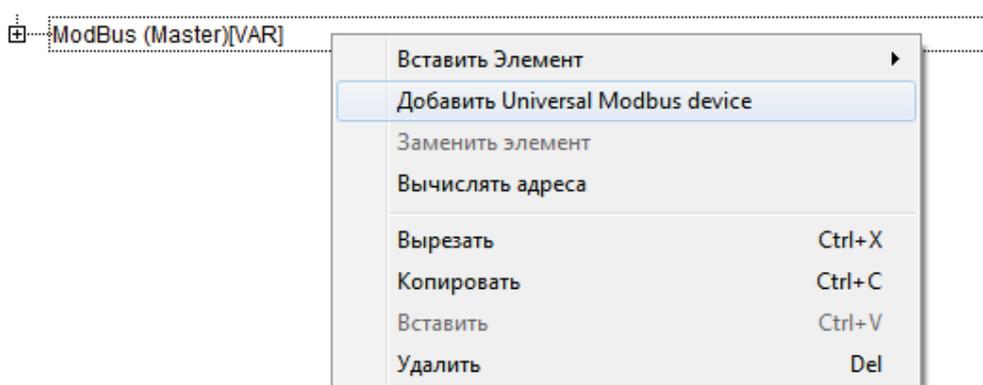


Рис. 4.14. Конфигурация ПЛК. Добавление **Universal Modbus Device**

Один из них будет использоваться для чтения значений из СПК, второй – для записи.

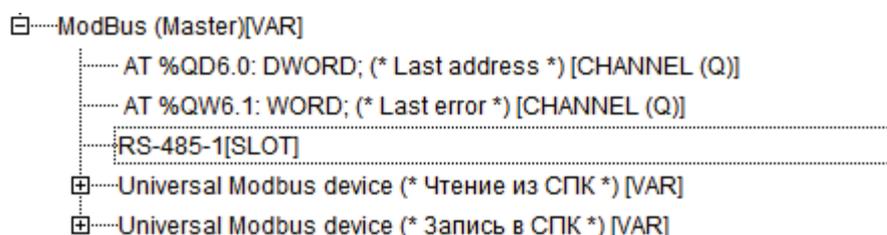


Рис. 4.15. Внешний вид **Конфигурации ПЛК** после добавления двух **Universal Modbus Device**

В настройках элемента **Чтение из СПК** укажем тип связи (**Serial**), **Slave ID** СПК (в соответствии с [табл. 4.1](#) он равен **1**) и режим опроса (**By poll time**, т.е. циклически).

Индекс	Имя	Значение	По умолч.	Мин
1	Name	Universal Modbus d...	Universal Modbus d...	
2	ModuleIP	10:0:6:20	10:0:0:223	
3	Max timeout	150	150	10
4	TCPport	502	502	
5	NetMode	Serial	Serial	
6	ModuleSlave...	1	1	0
7	Work mode	By poll time	By poll time	
8	Polling time ms	100	100	10
9	Visibility	No	No	
10	Amount Rep...	0	0	0
11	Byte Sequen...	Trace_mode	Trace_mode	

Рис. 4.16. Настройки **Universal Modbus Device (Чтение из СПК)**

В настройках элемента **Запись в СПК** укажем тип связи (**Serial**), **Slave ID** СПК (в соответствии с [табл. 4.1](#) он равен **1**) и режим опроса (**By value change**, т.е. спорадически).

Индекс	Имя	Значение	По умолч.	Мин
1	Name	Universal Modbus d...	Universal Modbus d...	
2	ModuleIP	10:0:6:20	10:0:0:223	
3	Max timeout	150	150	10
4	TCPport	502	502	
5	NetMode	Serial	Serial	
6	ModuleSlave...	1	1	0
7	Work mode	By value change	By poll time	
8	Polling time ms	100	100	10
9	Visibility	No	No	
10	Amount Rep...	3	0	0
11	Byte Sequen...	Trace_mode	Trace_mode	

Рис. 4.17. Настройки **Universal Modbus Device (Запись в СПК)**

Нажмем ПКМ на элемент **Universal Modbus Device (Чтение из СПК)** и добавим в него подэлементы **Register Input Module**, **Real Input Module** и **String Input Module**.

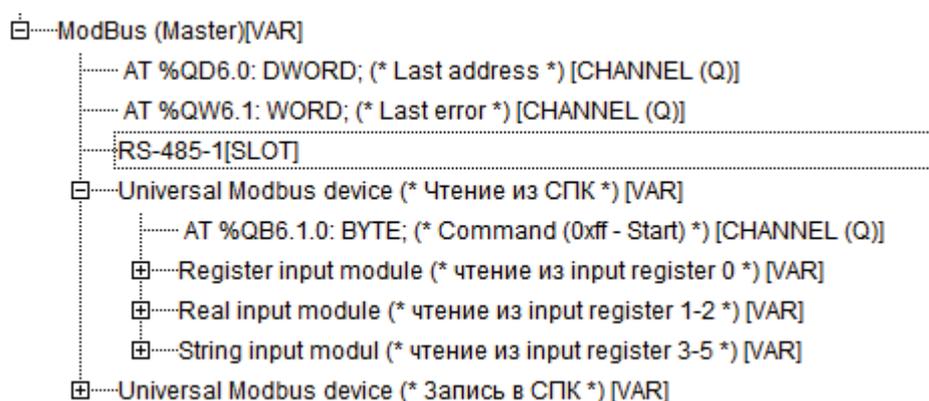


Рис. 4.18. **Universal Modbus Device (Чтение из СПК)** с добавленными **Input** модулями

Привяжем к каждому из каналов переменную (после ввода ее имени она автоматически будет добавлена в список глобальных переменных проекта). Для ввода имени переменной два раза нажмите на **АТ**.

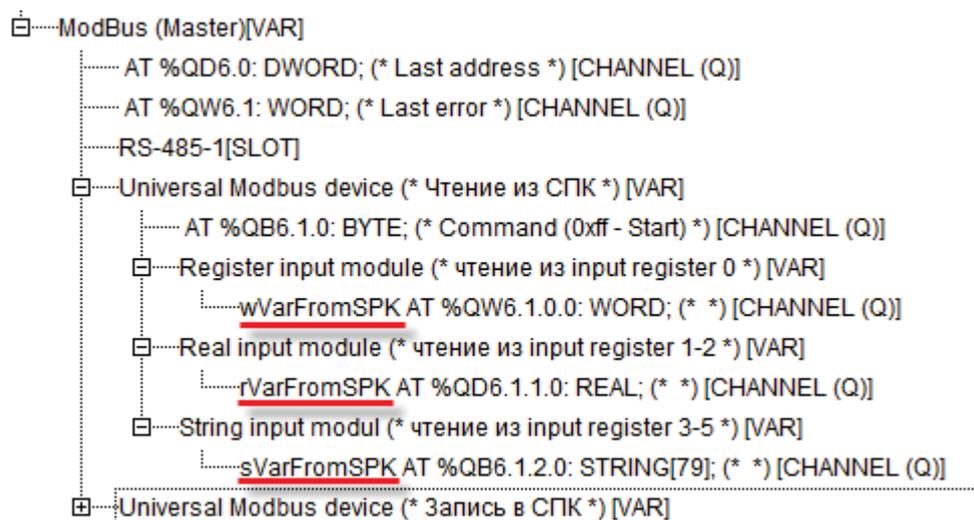


Рис. 4.19. Привязка переменных к каналам

Настройки модулей (используемые регистры СПК в соответствии с [табл. 4.1](#) и функции Modbus) приведены ниже.

Обратите внимание, что при работе с переменными, занимающими несколько регистров СПК (тип **REAL** и **STRING**), указывается только первый из группы регистров.

Базовые параметры		Параметры модуля	
Инде...	Имя	Значение	По умолч.
1	Name	Register input module	Register input module
2	Registe...	0	0
3	Command	Read input registers ...	Read holding Registers (...)
8	Visibility	No	No

Рис. 4.20. Параметры **Register Input Module**

Базовые параметры		Параметры модуля	
Инде...	Имя	Значение	По умолч.
1	Name	float input module	float input module
2	Registe...	1	0
3	Command	Read input registers ...	Read holding Registers (...)
8	Visibility	No	No

Рис. 4.21. Параметры **Real Input Module**

Базовые параметры		Параметры модуля	
Индекс	Имя	Значение	По умолч.
1	Name	String input module	String input mo...
2	Command	Read input registers (0x...	Read bytes (0x...
3	Register a...	3	0
4	Amount b...	6	80
8	Visibility	No	No

Рис. 4.22. Параметры **String Input Module**

Нажмем ПКМ на элемент **Запись в СПК** и добавим в него подэлементы **Register Output Module**, **Real Output Module** и **String Output Module**.

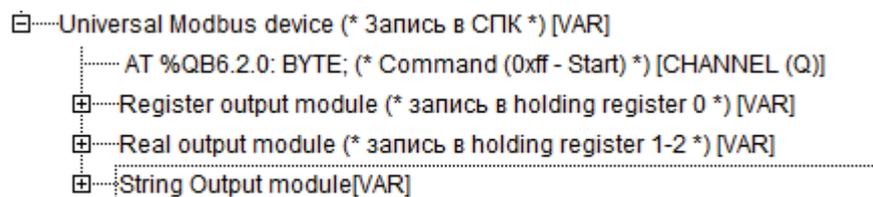


Рис. 4.23. **Universal Modbus Device (Запись в СПК)** с добавленными **Output** модулями

Привяжем к каждому из каналов переменную (после ввода ее имени она автоматически будет создана в проекте как глобальная). Для ввода имени переменной два раза нажмите на **AT**.

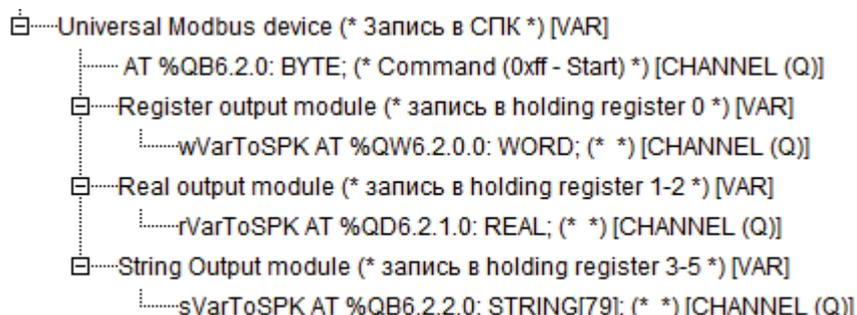


Рис. 4.24. Привязка переменных к каналам

Настройки модулей (используемые регистры СПК в соответствии с [табл. 4.1](#) и функции Modbus) приведены ниже.

Обратите внимание, что при работе с переменными, занимающими несколько регистров СПК (тип **REAL** и **STRING**), указывается только первый из группы регистров

Базовые параметры		Параметры модуля	
Инде...	Имя	Значение	По умолч.
1	Name	Register	Register
2	Register...	0	0
3	Command	Preset singl register (...)	Preset singl register (0x06)
8	Visibility	No	No

Рис. 4.25. Параметры **Register Output Module**

Базовые параметры		Параметры модуля	
Инде...	Имя	Значение	По умолч.
1	Name	float output module	float output module
2	Regist...	1	0
3	Comm...	Preset multiple Registe...	Preset multiple Registers ...
8	Visibility	No	No

Рис. 4.26. Параметры **Real Output Module**

Базовые параметры		Параметры модуля	
Индекс	Имя	Значение	По умолч.
1	Name	String output module	String output module
2	Comma...	Preset multiple Register...	▼ Preset singl register (...)
3	Registe...	3	0
4	Amount...	6	80
8	Visibility	No	▼ No

Рис. 4.27. Параметры **String Output Module**

4. Программа **PLC_PRG** будет выглядеть следующим образом:

```

0001 PROGRAM PLC_PRG
0002 VAR
0003
0004 END_VAR
0005
0006
0007

```

Чтение данных из СПК

Изменяйте значения в СПК и наблюдайте за изменением значений переменных

wVarFromSPK —

rVarFromSPK —

sVarFromSPK —

Запись данных в СПК

Изменяйте значения переменных и наблюдайте за изменением значений в СПК

wVarToSPK —

rVarToSPK —

sVarToSPK —

Рис. 4.28 Код программы **PLC_PRG**

На этом настройка **ПЛК (master)** завершена.

Обратите внимание, что проект не содержит каких-либо операций и используется только для отображения и ввода значений. Пользователь должен создать программу для реализации необходимым алгоритмов.

4.4. Работа с примером

Загрузите проекты в оба устройства и запустите их.

Изменяйте значения **ToSPK** переменных в ПЛК и наблюдайте соответствующие изменения в программе СПК:

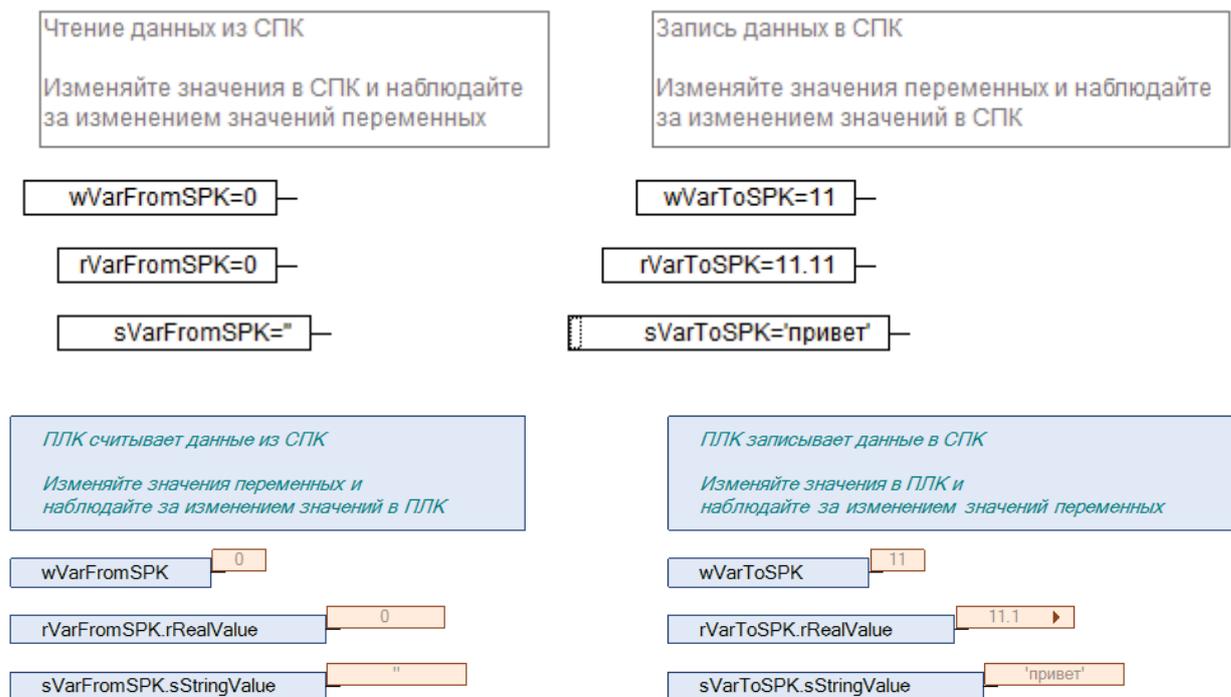


Рис. 4.29. ПЛК записывает данные в СПК

Изменяйте значения **FromSPK** переменных СПК и наблюдайте соответствующие изменения в программе ПЛК.

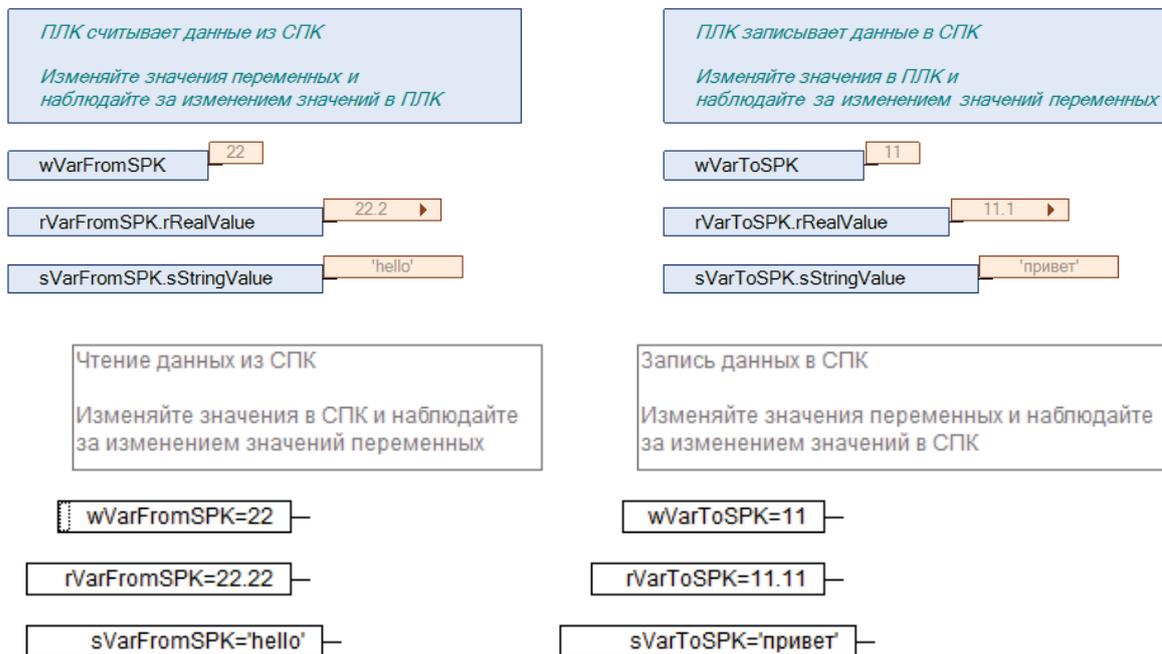


Рис. 4.30. ПЛК считывает данные из СПК

5. Modbus TCP. СПК – master, ПЛК – slave

5.1. Описание примера

Этот пример посвящен настройке обмена данными между сенсорным панельным контроллером **СПК207** и контроллером **ПЛК110 [M02]** по протоколу **Modbus TCP**. В этом примере СПК выполняет функцию **Master**, а ПЛК – **Slave**.

Основные характеристики используемых устройств приведены в табл. 5.1. Используемые в примере переменные описаны в табл. 5.2.

Табл. 5.1. Характеристики устройств

Устройство	СПК207	ПЛК110 [M02]
Функция	Master	Slave
IP адрес	10.2.11.20	10.2.11.10
Маска подсети	255.255.0.0	
Порт TCP	502	
Slave ID	-	1
Таргет	3.5.4.20 (023)	PLC110.30-M v2 (версия 3.08)
Среда разработки проекта	CODESYS 3.5 SP7 Patch4	CoDeSys 2.3.9.41
Название файла проекта	ModbusTCPmaster.projectarchive	ModbusTCPslave.pro

Табл. 5.2. Список переменных

СПК207 (Master)			ПЛК110 [M02] (Slave)	
Переменные, в которые считываются значения из Slave	Переменные, значения которых записываются в Slave	Тип данных	Переменные ПЛК	Адрес регистра/бита
xVarRead	xVarWrite	BOOL	xVar	0/0
wVarRead	wVarWrite	WORD	wVar	1
rVarRead	rVarWrite	REAL	rVar	2-3
sVarRead	sVarWrite	STRING(6)	sVar	4-6

Проекты примера доступны для скачивания: [Example_SpkModbusTcpMaster.zip](#)

5.2. Настройка ПЛК (slave)

1. Создайте новый проект **CoDeSys 2.3** для **ПЛК110** с программой **PLC_PRG** на языке **CFC**.

2. В компоненте **Конфигурация ПЛК** (вкладка **Ресурсы**) пользователь производит настройку регистров Modbus и привязывает к ним переменные.

Нажмем **ПКМ** на название контроллера (в нашем примере - **PLC110_30**) и добавим подэлемент **Modbus (Slave)**:

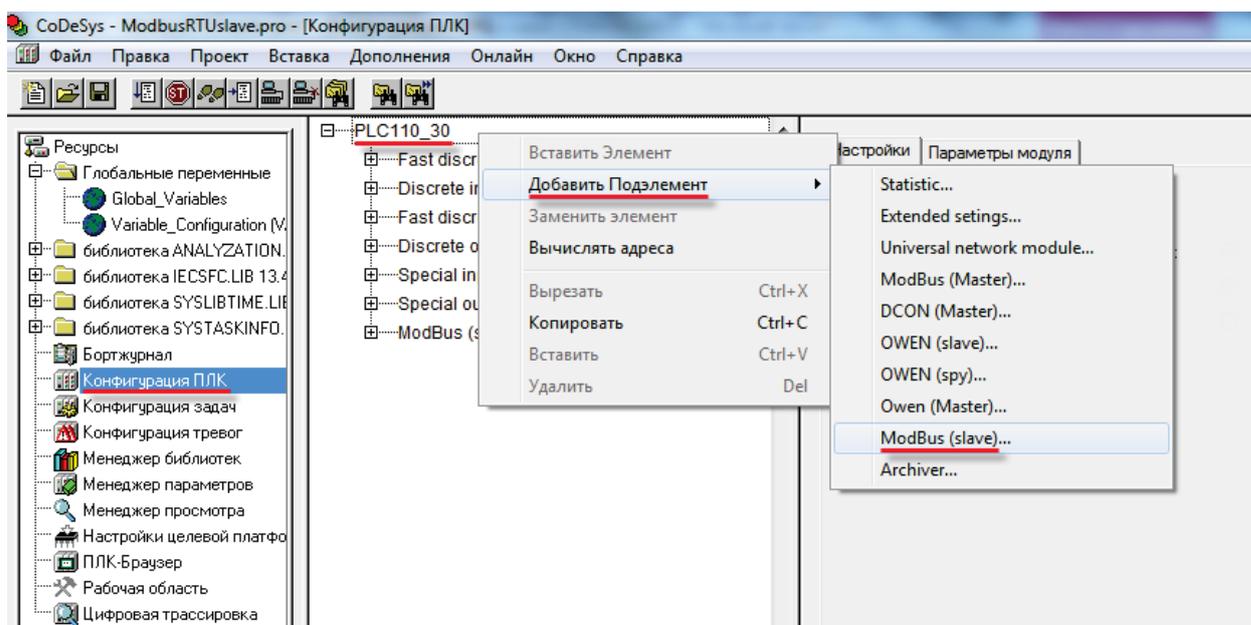
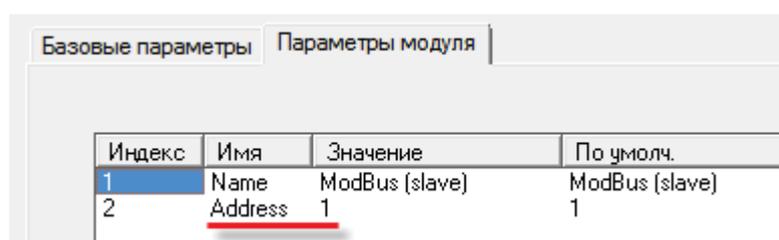


Рис. 5.1. Конфигурация ПЛК. Добавление **Modbus (Slave)**

В его настройках выберем адрес (**Slave ID**), равный **1** (в соответствии с [табл. 5.1](#)):



Индекс	Имя	Значение	По умолч.
1	Name	ModBus (slave)	ModBus (slave)
2	<u>Address</u>	1	1

Рис. 5.2. Конфигурация ПЛК. Настройка **Modbus (Slave)**

3. Выберем порт ПЛК, который будет использоваться для связи с СПК. Для этого нажмем ПКМ на элемент **Modbus (FIX)** и добавим подэлемент **TCP**.

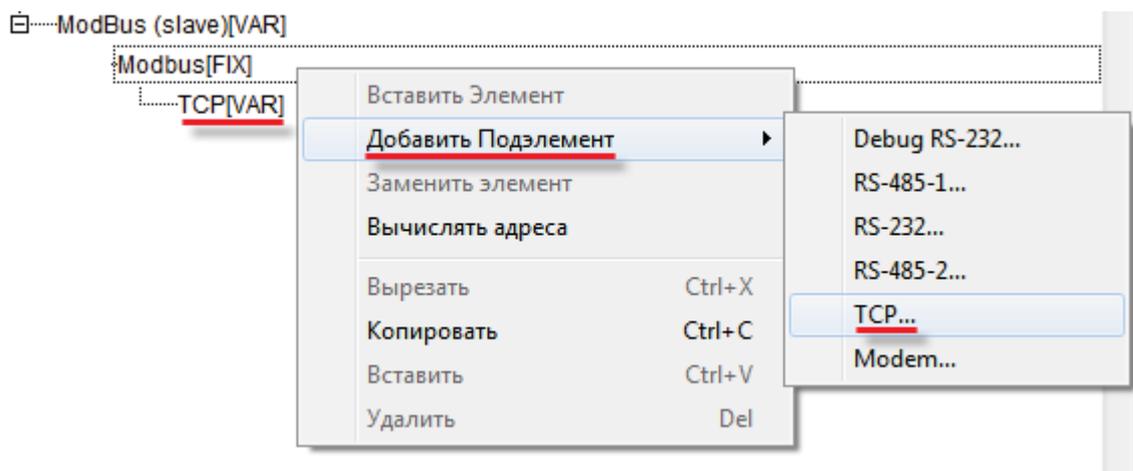


Рис. 5.3. Конфигурация ПЛК. Добавление подэлемента TCP

В параметрах подэлемента укажите используемый TCP порт - в соответствии с [табл. 5.1](#) это порт **502**.

Базовые параметры		Параметры модуля	
Индекс	Имя	Значение	По умолч.
1	Name	TCP	TCP
2	RemotePort	<u>502</u>	502
3	Visibility	No	<input type="checkbox"/> No

Рис. 5.4. Конфигурация ПЛК. Настройки подэлемента TCP

4. Нажмем ПКМ на элемент **Modbus (Slave)** и добавим следующие подэлементы:

- **8 bits** (для **BOOL**);
- **8 bits** (для обеспечения [выравнивания памяти](#));
- **2 byte** (для **WORD**);
- **Float** (для **REAL**);
- 3 элемента **2 byte** (для **STRING** из 6 символов).

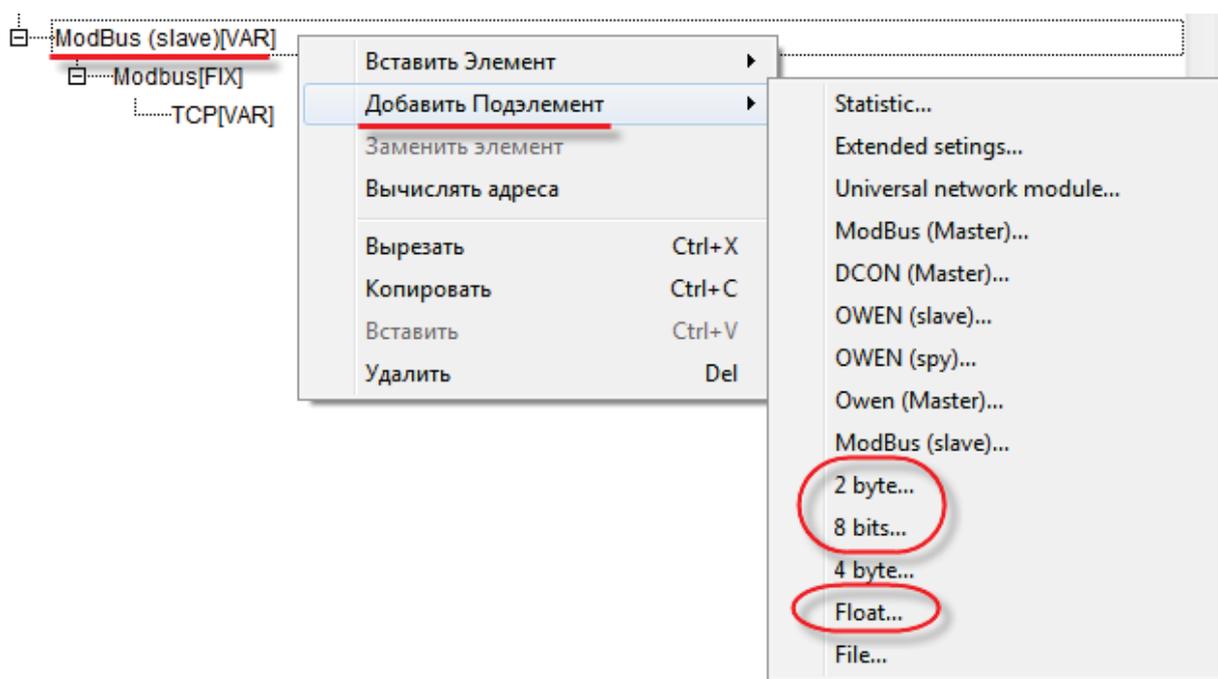


Рис. 5.5. Конфигурация ПЛК. Добавление подэлементов

В результате **Конфигурация ПЛК** будет выглядеть следующим образом (см. рис. 5.6). Объявим переменные (после ввода их имен они автоматически будут добавлены в список глобальных переменных проекта). Для ввода имени переменной два раза нажмите на **AT**. **Обратите внимание**, что к регистрам 4-6 не привязывается никаких переменных. Соответствующая им переменная **sVar** будет объявлена в программе **PLC_PRG** (в пп. 5).

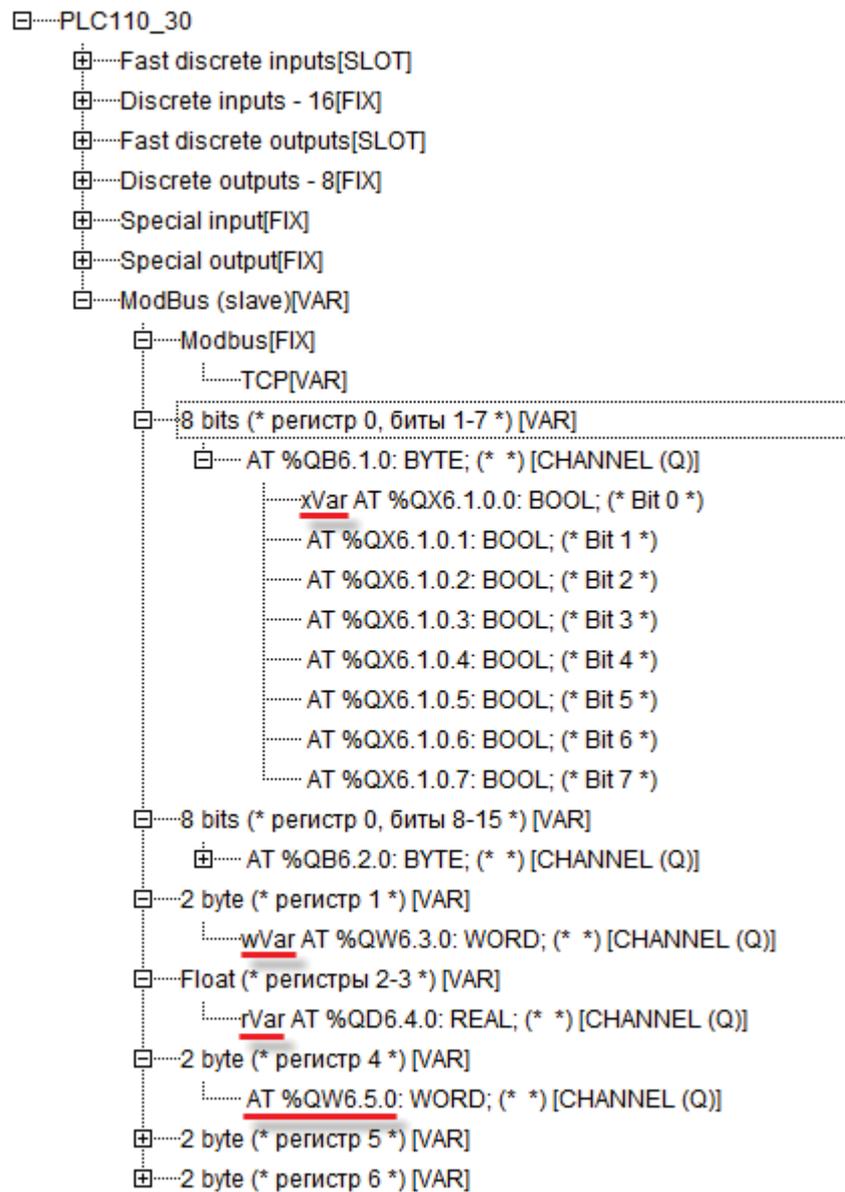


Рис. 5.6. Внешний вид **Modbus (Slave)** с добавленными подэлементами

Обратите внимание, что нумерация регистров в среде CoDeSys всегда начинается с нуля, при этом каждый регистр физически занимает два байта (16 бит). В связи с этим, переменная типа **REAL** займет два регистра (с адресами 2 и 3). Переменная типа **STRING**, которой соответствует три **2 byte** элемента, займет регистры с адресами 4-6. Это необходимо учитывать при настройке master-устройства.

Подробнее вопросы адресации рассмотрены в **Руководстве пользователя ПЛК**.

5. Программа **PLC_PRG** будет выглядеть следующим образом:

```
0001 PROGRAM PLC_PRG
0002 VAR
0003   sVar AT %QW6.5.0: STRING(6);           (*собираем STRING переменную из трех WORD [т.е. шести символов],
0004                                           указывая адрес [см. Конфигурация ПЛК] первого из них*)
0005 END_VAR
0006
0007
0008
0009
```

СПК считывает/записывает значения из ПЛК
Изменяйте значения переменных и наблюдайте соответствующие изменения в СПК
Изменяйте значения в СПК и наблюдайте за изменением переменных

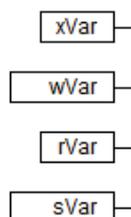


Рис. 5.7 Код программы **PLC_PRG**

На этом настройка **ПЛК (slave)** завершена

Обратите внимание, что проект не содержит каких-либо операций и используется только для отображения и ввода значений. Пользователь должен создать программу для реализации необходимым алгоритмов.

5.3. Настройка СПК (master)

1. Создайте новый проект **CODESYS 3.5** для **СПК207** с программой **PLC_PRG** на языке **CFC**.
2. Добавьте в проект объединение с именем **Real_Word**:

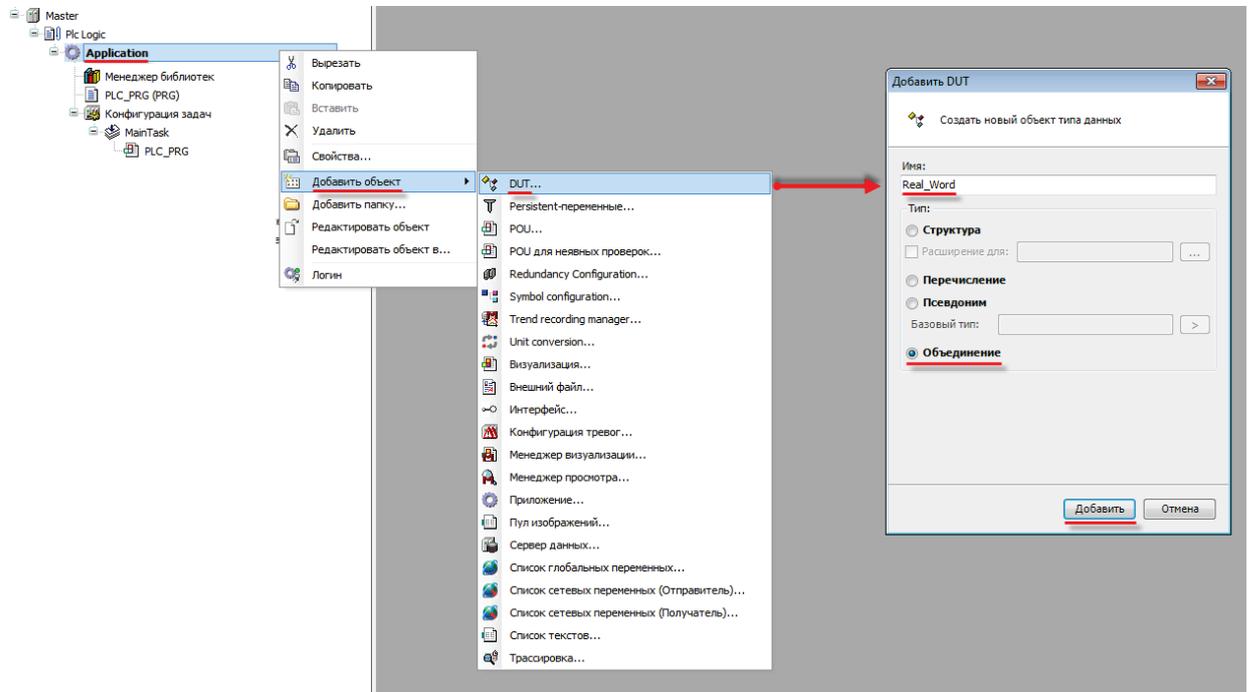


Рис. 5.8. Добавление в проект объединения

В объединении объявите переменную **rRealValue** типа **REAL** и массив **awModbusReal** типа **WORD**, содержащий два элемента:

```
Real_Word x
1  TYPE Real_Word :
2  UNION
3      rRealValue      :REAL;
4      awModbusReal    :ARRAY [0..1] OF WORD;
5  END UNION
6  END TYPE
```

Рис. 5.9. Объявление переменных объединения

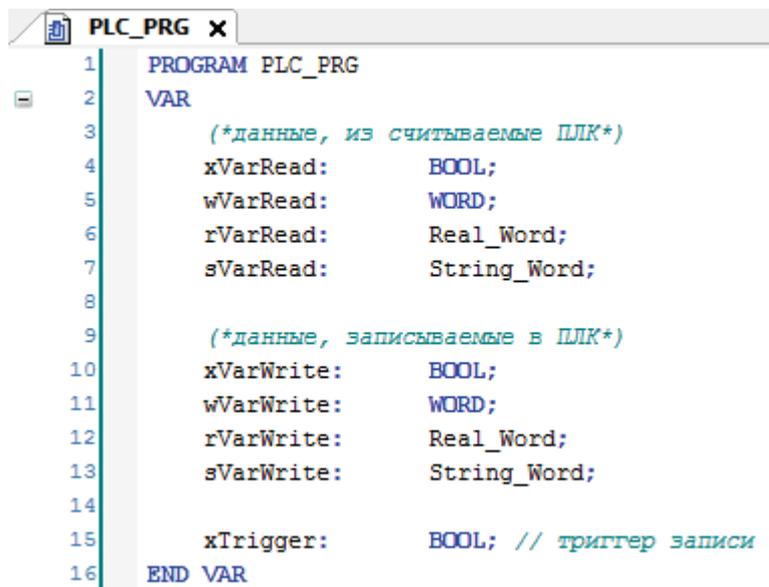
3. Добавьте в проект [объединение](#) с именем **String_Word**.

В объединении объявите переменную **sStringValue** типа **STRING** и массив **awModbusString** типа **WORD**, содержащий три элемента (**STRING** может содержать до 6 символов, поскольку каждый **WORD** может содержать два символа):

```
1  TYPE String_Word :
2  UNION
3      awModbusString      :ARRAY [0..2] OF WORD;
4      sStringValue        :STRING;
5  END_UNION
6  END_TYPE
```

Рис. 5.10. Объявление переменных объединения

4. Объявите в программе **PLC_PRG** девять переменных – 4 из них будут использоваться для отображения данных, считанных из ПЛК, еще 4 – для ввода данных, которые будут записаны в ПЛК. Последняя переменная будет являться триггером записи.



```
PLC_PRG x
1  PROGRAM PLC_PRG
2  VAR
3      (*данные, из считываемые ПЛК*)
4      xVarRead:      BOOL;
5      wVarRead:      WORD;
6      rVarRead:      Real_Word;
7      sVarRead:      String_Word;
8
9      (*данные, записываемые в ПЛК*)
10     xVarWrite:     BOOL;
11     wVarWrite:     WORD;
12     rVarWrite:     Real_Word;
13     sVarWrite:     String_Word;
14
15     xTrigger:      BOOL; // триггер записи
16 END_VAR
```

Рис. 5.11. Объявление переменных программы

5. Код программы будет выглядеть следующим образом:



Рис. 5.12. Код программы на языке CFC

6. Добавьте в проект компонент **Ethernet**. **Обратите внимание**, что версия компонента не должна превышать версию таргет-файла СПК. Подробнее см. в документе **СПК. Modbus**.

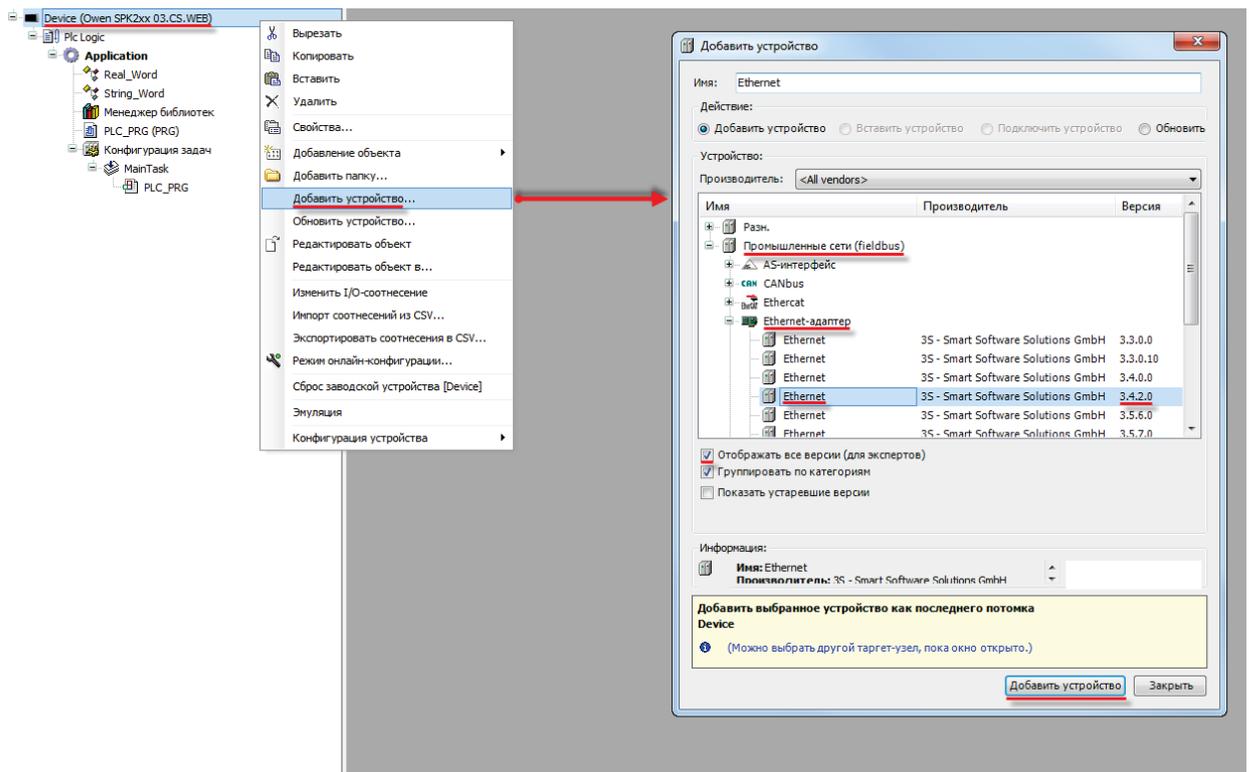


Рис. 5.13. Добавление компонента **Ethernet**

В конфигурации Ethernet укажите сетевые настройки в соответствии с [табл. 5.1](#).

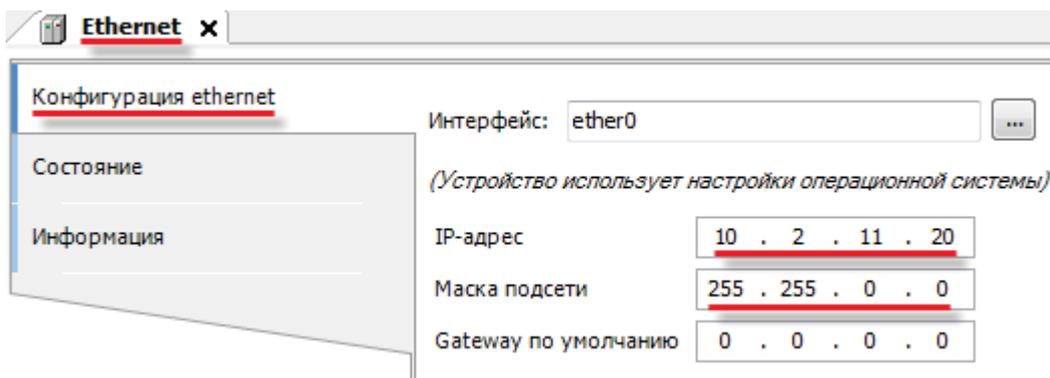


Рис. 5.14. Настройки компонента Ethernet

7. В компонент Ethernet добавьте компонент Modbus TCP Master. **Обратите внимание**, что версия компонента не должна превышать версию таргет-файла СПК. Подробнее см. в документе **СПК. Modbus**.

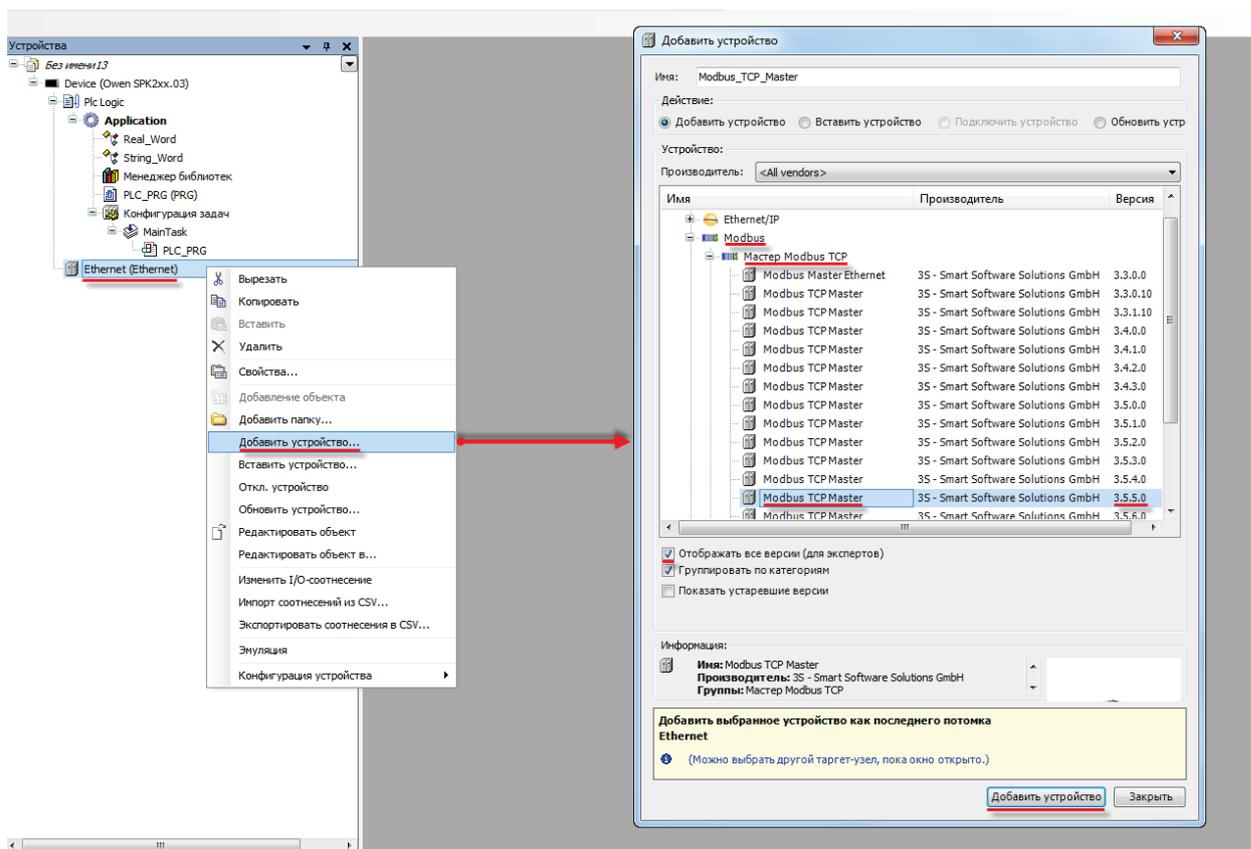


Рис. 5.15. Добавление компонента Modbus TCP Master

В настройках компонента поставьте галочку **Автоподключение**.

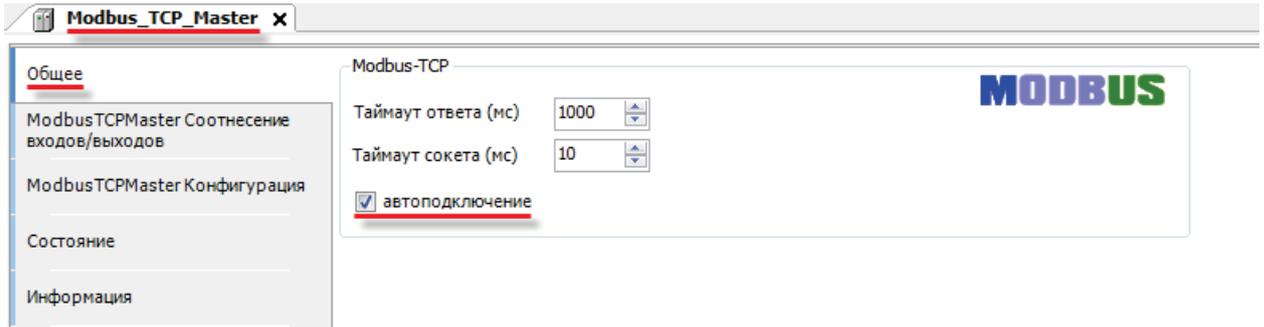


Рис. 5.16. Настройка компонентов **Modbus TCP Master**

8. В Modbus TCP Master добавьте компонент Modbus TCP Slave. *Обратите внимание*, что версия компонента не должна превышать версию таргет-файла СПК. Подробнее см. в документе **СПК. Modbus**.

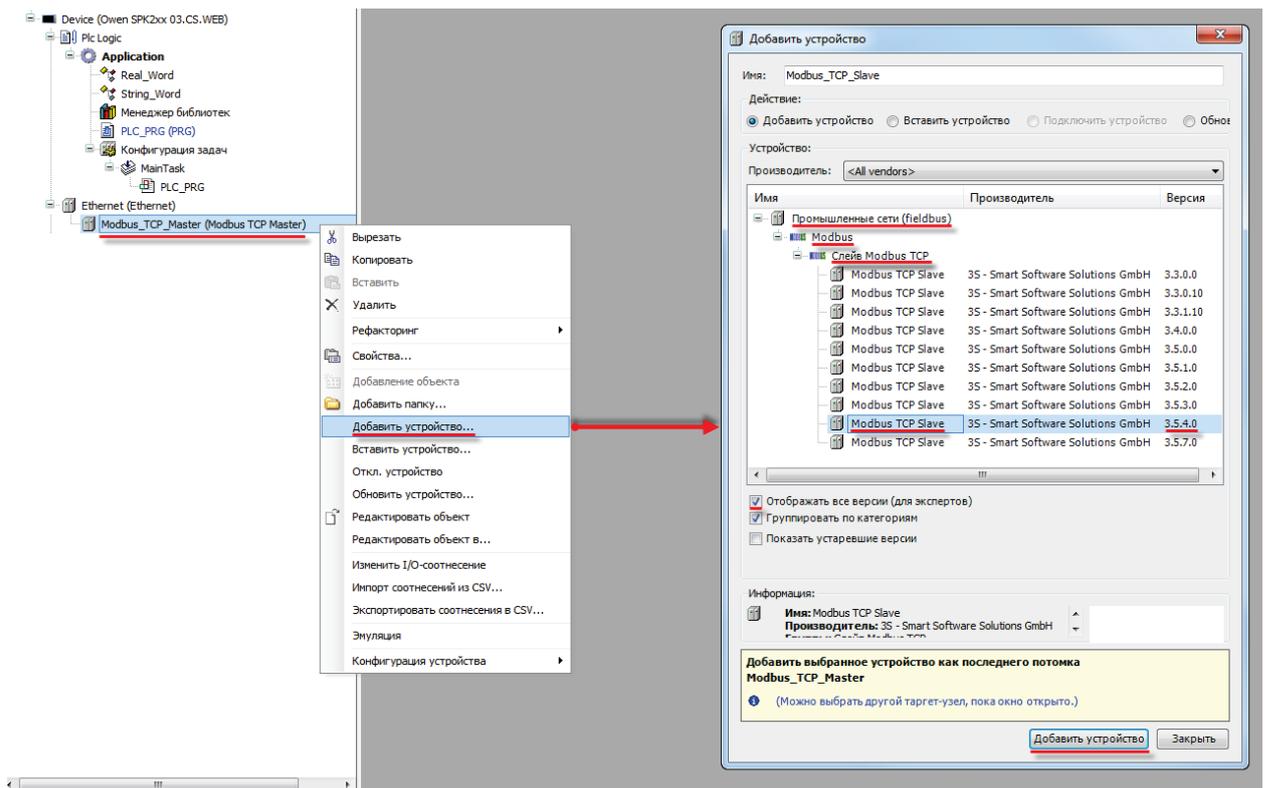


Рис. 5.17. Добавление компонента **Modbus TCP Slave** в проект

В настройках компонента на вкладке **Общее** укажите IP-адрес, Unit ID и порт slave-устройства в соответствии с [табл. 5.1](#).

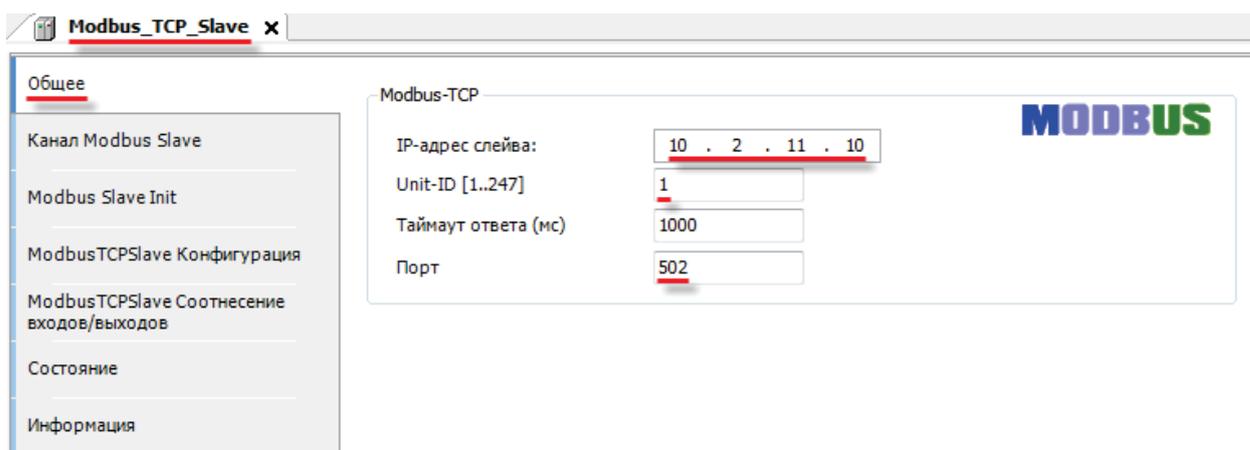


Рис. 5.18. Настройки компонента **Modbus Slave** в проект

На вкладке **Канал Modbus Slave** создайте 8 каналов – 4 из них будут использоваться для чтения переменных, 4 – для записи. Чтение будет осуществляться циклически, запись – по переднему фронту триггера (**RISING_EDGE**). Используемые функции соответствуют типам данных, адреса регистров настроены согласно [табл. 5.2](#).

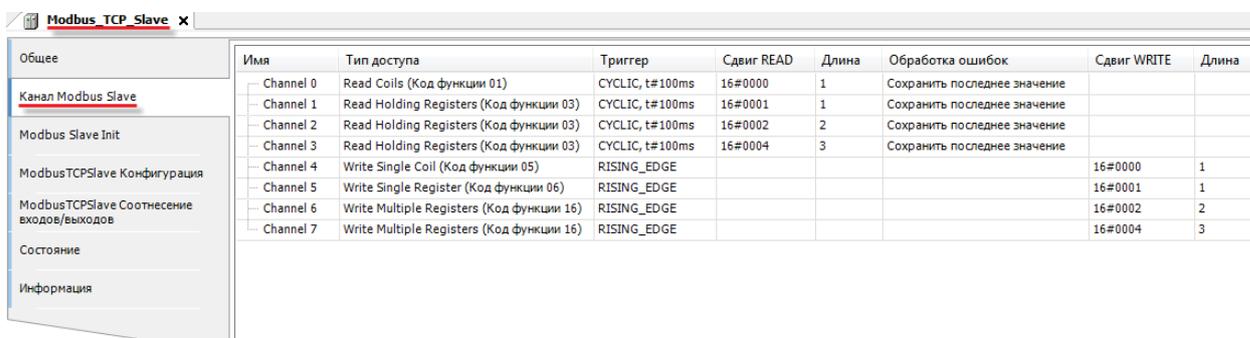


Рис. 5.19. Настройка каналов **Modbus Slave**

На вкладке **ModbusTCPSlave Соотнесение входов/выходов** привяжите к каналам переменные программы в соответствии с [табл. 5.2](#). Не забудьте у параметра **Всегда обновлять переменные** выставить значение **Включено 2**.

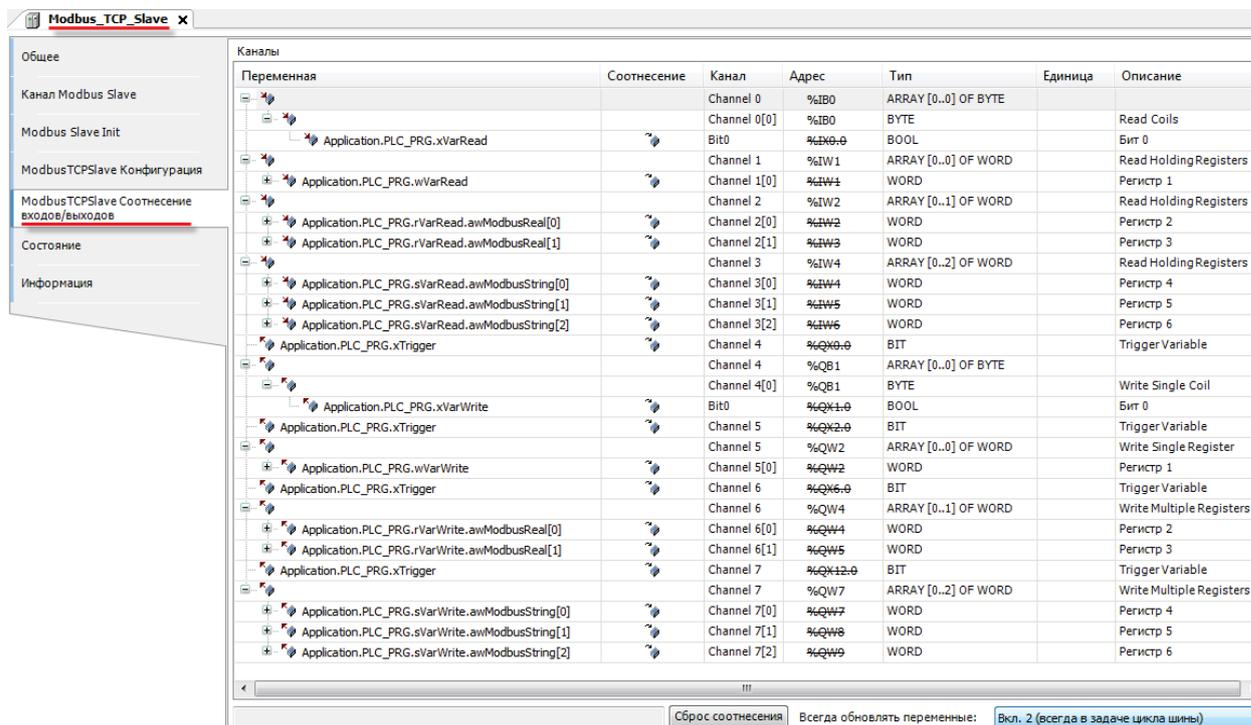


Рис. 5.20. Привязка переменных к каналу

На этом настройка **СПК (master)** завершена.

Обратите внимание, что проект не содержит каких-либо операций и используется только для отображения и ввода значений. Пользователь должен создать программу для реализации необходимым алгоритмов.

5.4. Работа с примером

Загрузите проекты в оба устройства и запустите их.

Изменяйте значения переменных в ПЛК и и наблюдайте соответствующие изменения в программе СПК:

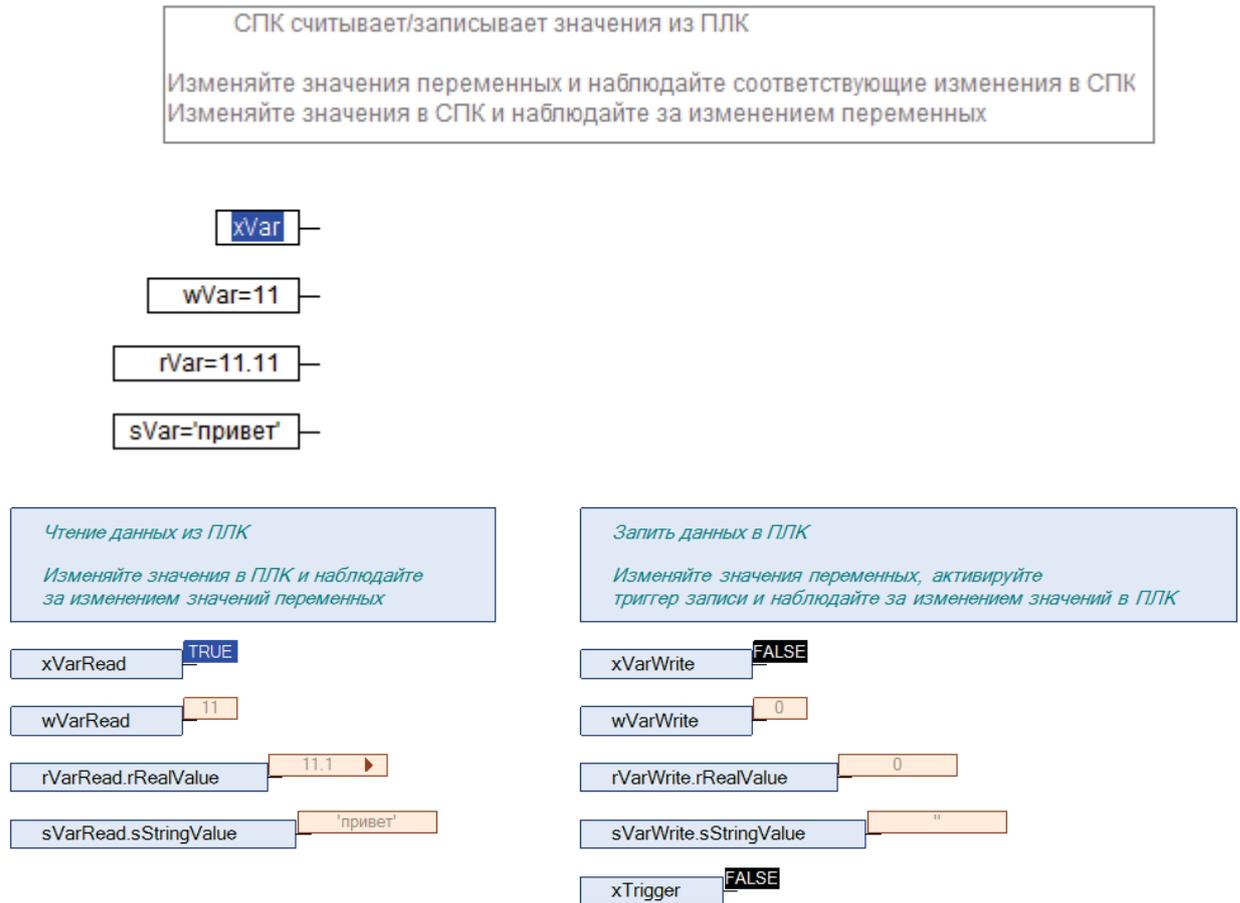


Рис. 5.21. СПК считывает данные из ПЛК

Измените значения **write** переменных СПК и активируйте триггер записи. Наблюдайте соответствующие изменения в программе ПЛК. Также новые значения будут считаны в **read** переменные программы СПК.

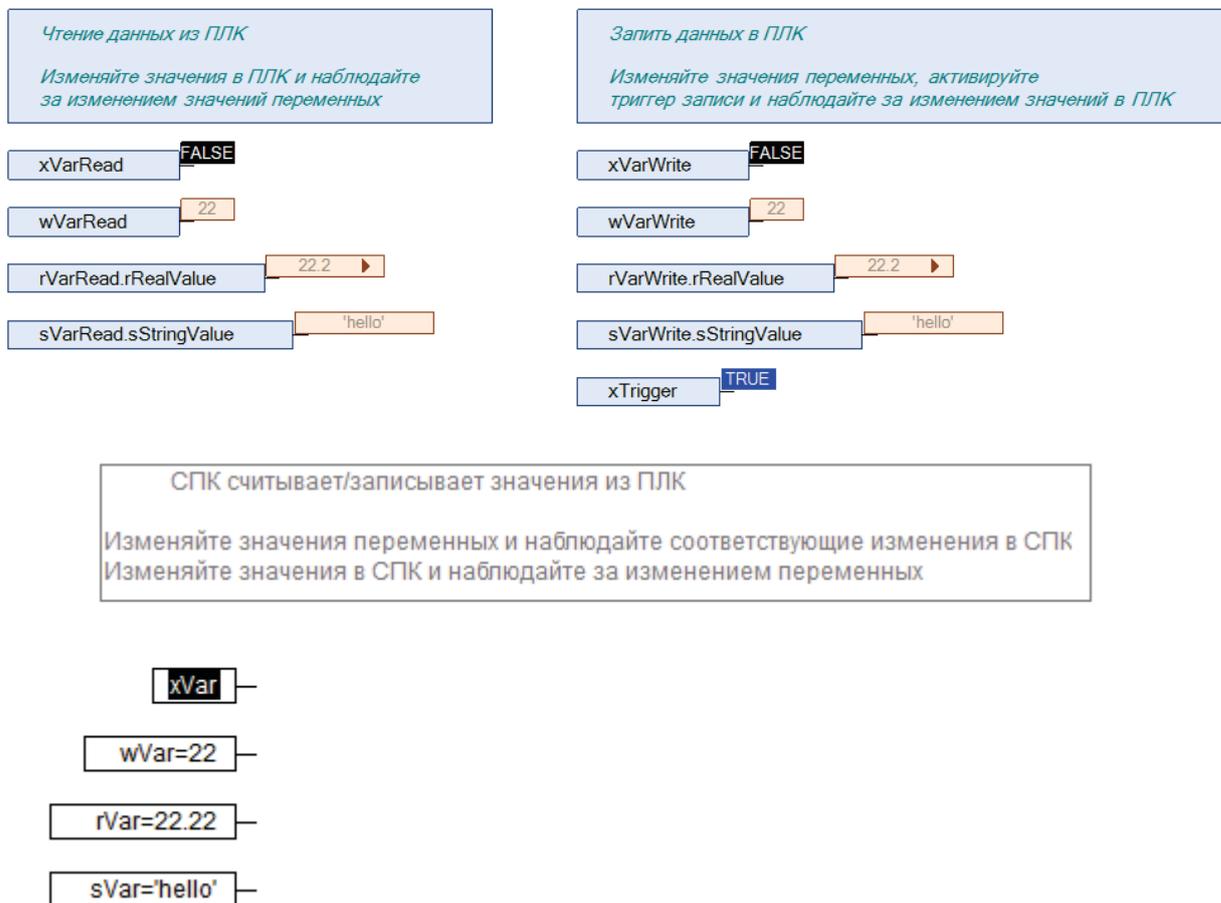


Рис. 5.22. СПК записывает данные в ПЛК

6. Modbus TCP. СПК – slave, ПЛК – master

6.1. Описание примера

Этот пример посвящен настройке обмена данными между сенсорным панельным контроллером **СПК207** и контроллером **ПЛК110 [M02]** по протоколу **Modbus TCP**. В этом примере СПК выполняет функцию **Slave**, а ПЛК – **Master**.

Основные характеристики используемых устройств приведены в табл. 6.1. Используемые в примере переменные описаны в табл. 6.2.

Табл. 6.1. Характеристики устройств

Устройство	СПК207	ПЛК110 [M02]
Функция	Slave	Master
IP адрес	10.2.11.20	10.2.11.20
Маска подсети	255.255.0.0	
Порт TCP	502	
Slave ID	1	-
Таргет	3.5.4.20 (023)	PLC110.30-M v2 (версия 3.08)
Среда разработки проекта	CODESYS 3.5 SP7 Patch4	CoDeSys 2.3.9.41
Название файла проекта	ModbusTCPslave.projectarchive	ModbusTCPmaster.pro

Табл. 6.2. Список переменных

СПК207 (Slave)			ПЛК110 [M02] (Master)
Переменные, которые считывает Master	Адрес <u>input</u> регистра	Тип данных	Переменные ПЛК
wVarFromSPK	0	WORD	wVarFromSPK
rVarFromSPK	1-2	REAL	rVarFromSPK
sVarFromSPK	3-5	STRING(6)	sVarFromSPK
Переменные, которые записывает Master	Адрес <u>holding</u> регистра	Тип данных	Переменные ПЛК
wVarToSPK	0	WORD	wVarToSPK
rVarToSPK	1-2	REAL	rVarToSPK
sVarToSPK	3-5	STRING(6)	sVarToSPK

Проекты примера доступны для скачивания: [Example_SpkModbusTcpSlave.zip](#)

6.2. Настройка СПК (slave)

1. Создайте новый проект **CODESYS 3.5** для **СПК207** с программой **PLC_PRG** на языке **CFC**.
2. Добавьте в проект объединение с именем **Real_Word**:

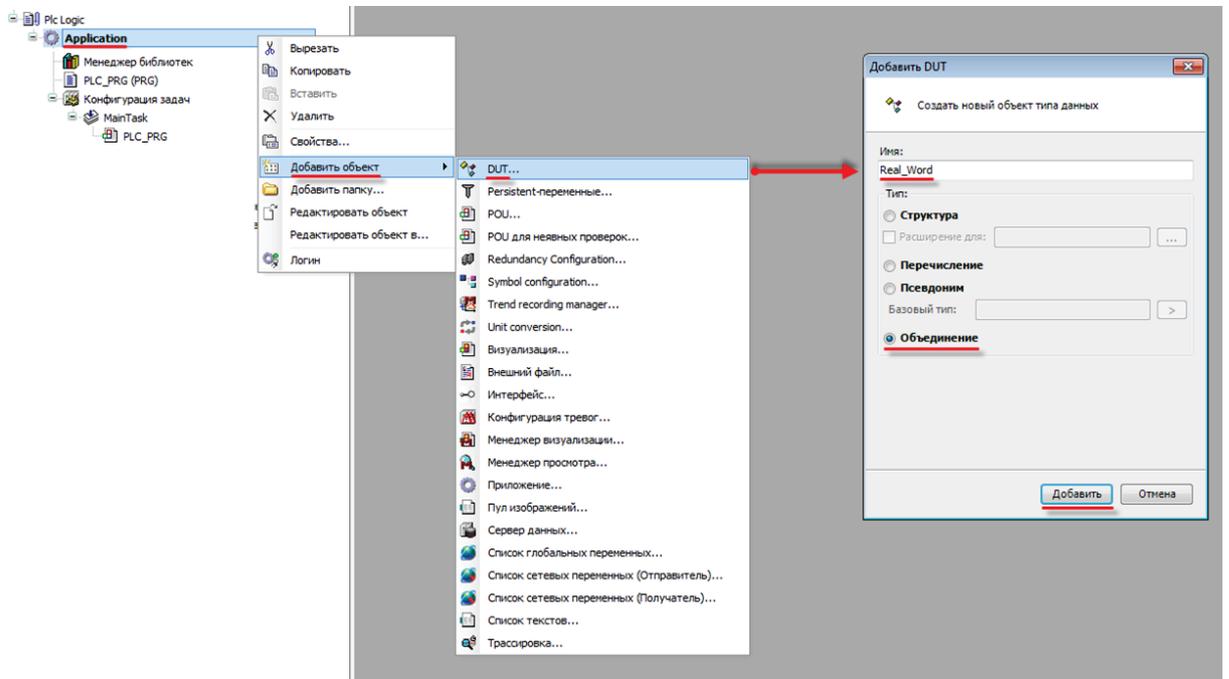


Рис. 6.1. Добавление в проект объединения

В объединении объявите переменную **rRealValue** типа **REAL** и массив **awModbusReal** типа **WORD**, содержащий два элемента:

```
Real_Word x
1  TYPE Real_Word :
2  UNION
3      rRealValue      :REAL;
4      awModbusReal    :ARRAY [0..1] OF WORD;
5  END UNION
6  END TYPE
```

Рис. 6.2. Объявление переменных объединения

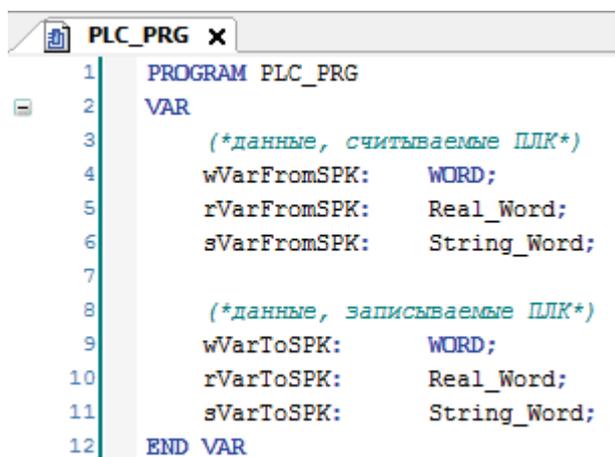
3. Добавьте в проект [объединение](#) с именем **String_Word**.

В объединении объявите переменную **sStringValue** типа **STRING** и массив **awModbusString** типа **WORD**, содержащий три элемента (**STRING** может содержать до 6 символов, поскольку каждый **WORD** может содержать два символа):

```
1 TYPE String_Word :  
2 UNION  
3     awModbusString      :ARRAY [0..2] OF WORD;  
4     sStringValue        :STRING;  
5 END_UNION  
6 END_TYPE
```

Рис. 6.3. Объявление переменных объединения

4. Объявите в программе **PLC_PRG** 6 переменных – 3 из них будут считываться ПЛК, 3 – записываться ПЛК. **Обратите внимание** на [п. 2.3](#).



```
PLC_PRG x  
1 PROGRAM PLC_PRG  
2 VAR  
3     (*данные, считываемые ПЛК*)  
4     wVarFromSPK: WORD;  
5     rVarFromSPK: Real_Word;  
6     sVarFromSPK: String_Word;  
7  
8     (*данные, записываемые ПЛК*)  
9     wVarToSPK: WORD;  
10    rVarToSPK: Real_Word;  
11    sVarToSPK: String_Word;  
12 END_VAR
```

Рис. 6.4. Объявление переменных программы

5. Код программы будет выглядеть следующим образом:

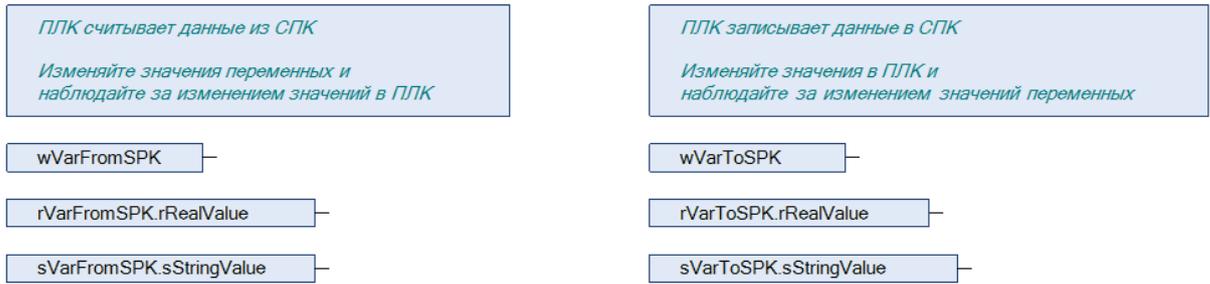


Рис. 6.5. Код программы на языке CFC

6. Добавьте в проект компонент **Ethernet**. **Обратите внимание**, что версия компонента не должна превышать версию таргет-файла СПК. Подробнее см. в документе **СПК. Modbus**.

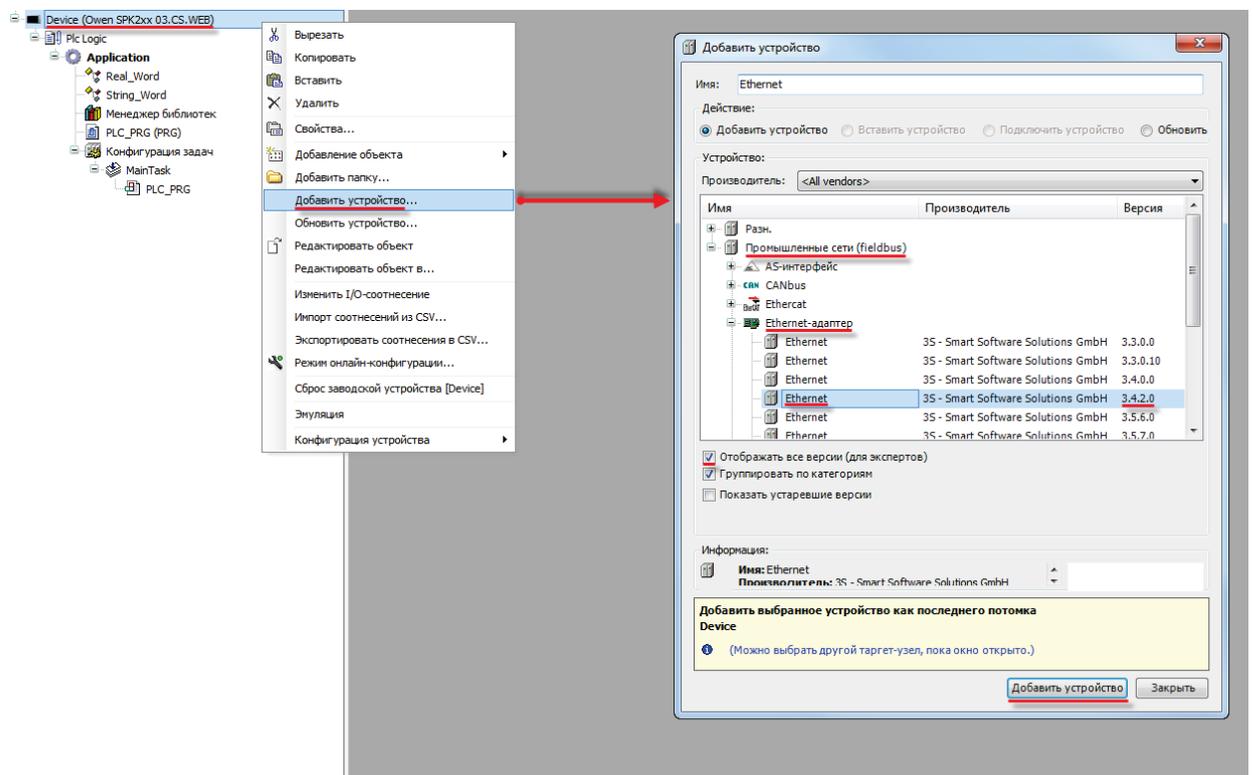


Рис. 6.6. Добавление компонента **Ethernet**

В конфигурации Ethernet укажите сетевые настройки в соответствии с [табл. 6.1](#).

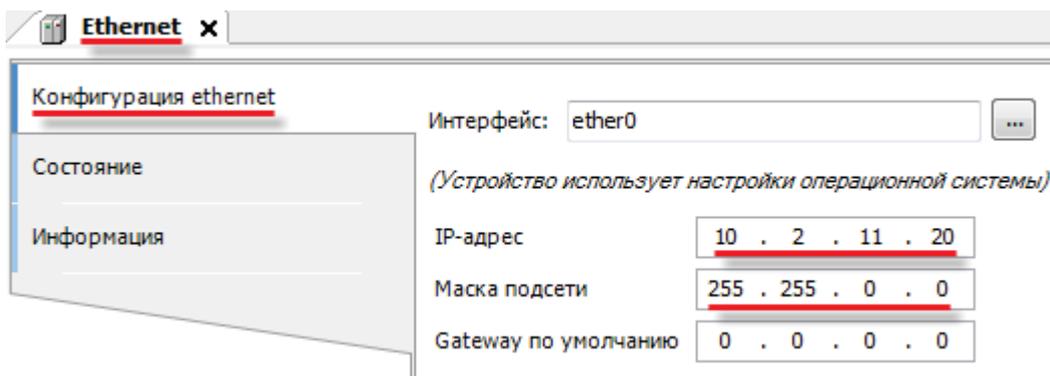


Рис. 6.7. Настройки компонента Ethernet

7. В компонент **Ethernet** добавьте компонент **Modbus TCP Slave Device**. **Обратите внимание**, что версия компонента не должна превышать версию таргет-файла СПК. Подробнее см. в документе **СПК. Modbus**.

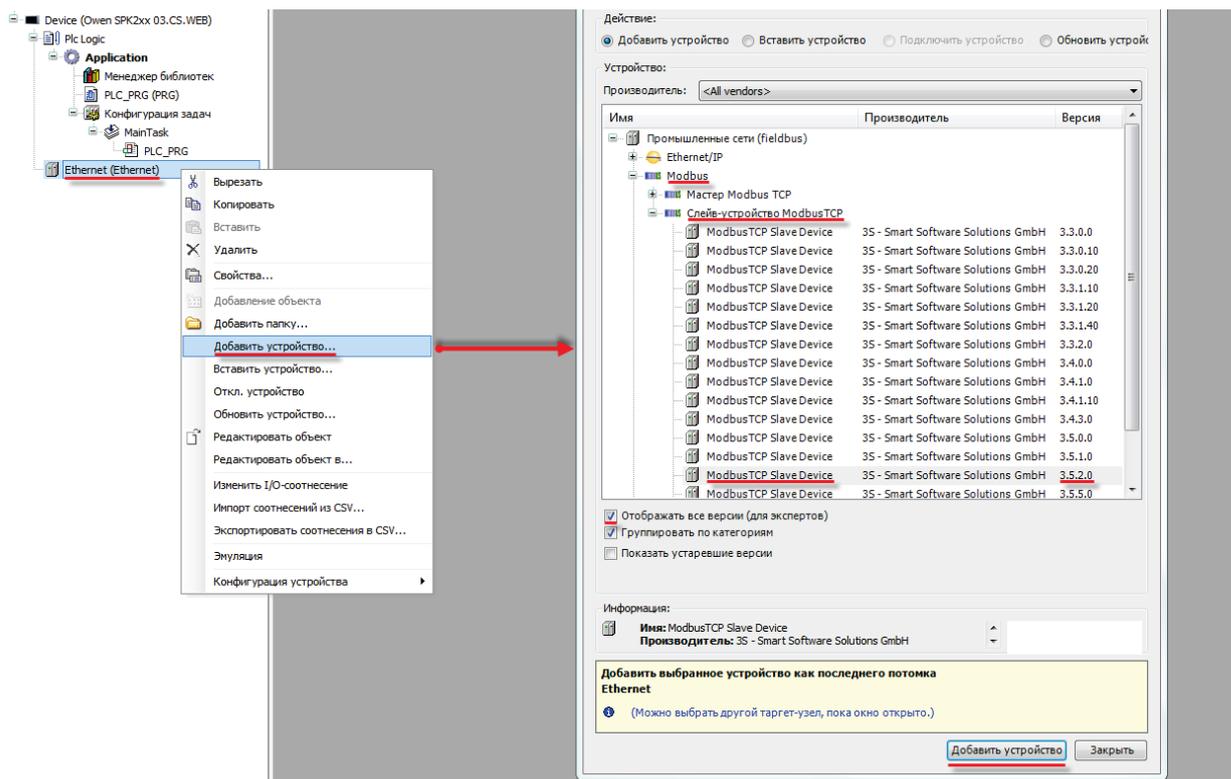


Рис. 6.8. Добавление компонента Modbus TCP Slave Device

В настройках компонента на вкладке **Страницу конфигурации** укажите порт и адрес slave-устройства (**502** и **1** в соответствии с [табл. 6.1](#)).

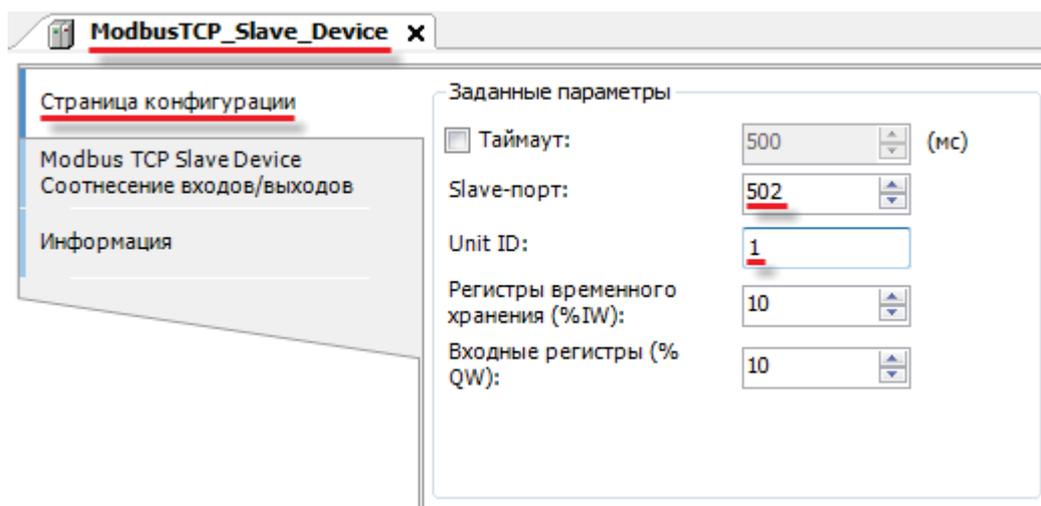


Рис. 6.9. Настройки компонента **Modbus TCP Slave Device**

На вкладке **Modbus Serial Device Соотнесение входов/выходов** привяжите к регистрам переменные программы в соответствии с [табл. 6.2](#). **Обратите внимание** на порядок **WORD** для переменных типа **REAL**.

Обратите внимание, что канал **Inputs** содержит **Holding регистры**, а канал **Outputs** – **Input регистры**.

Не забудьте у параметра **Всегда обновлять переменные** выставить значение **Включено 2**.

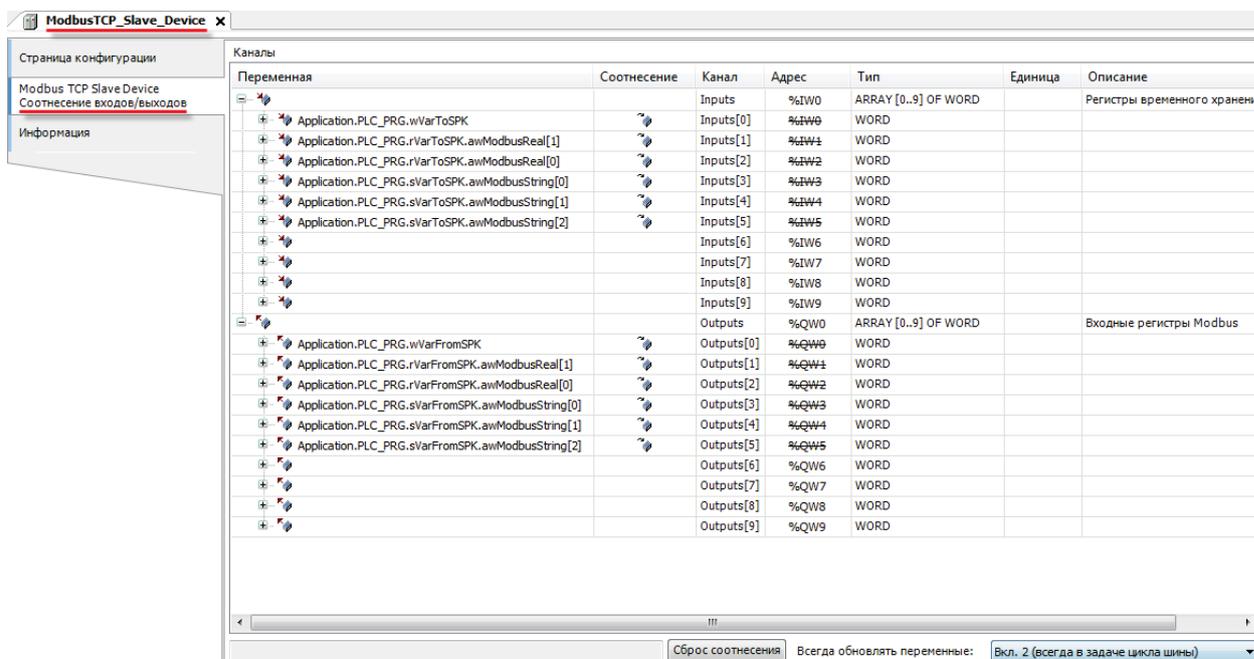


Рис. 6.10. Привязка переменных к регистрам slave-устройства

На этом настройка **СПК (slave)** завершена.

6.3. Настройка ПЛК (master)

1. Создайте новый проект **CoDeSys 2.3** для **ПЛК110** с программой **PLC_PRG** на языке **CFC**.

Нажмем **ПКМ** на название контроллера (в нашем примере - **PLC110_30**) и добавим подэлемент **Modbus (Master)**:

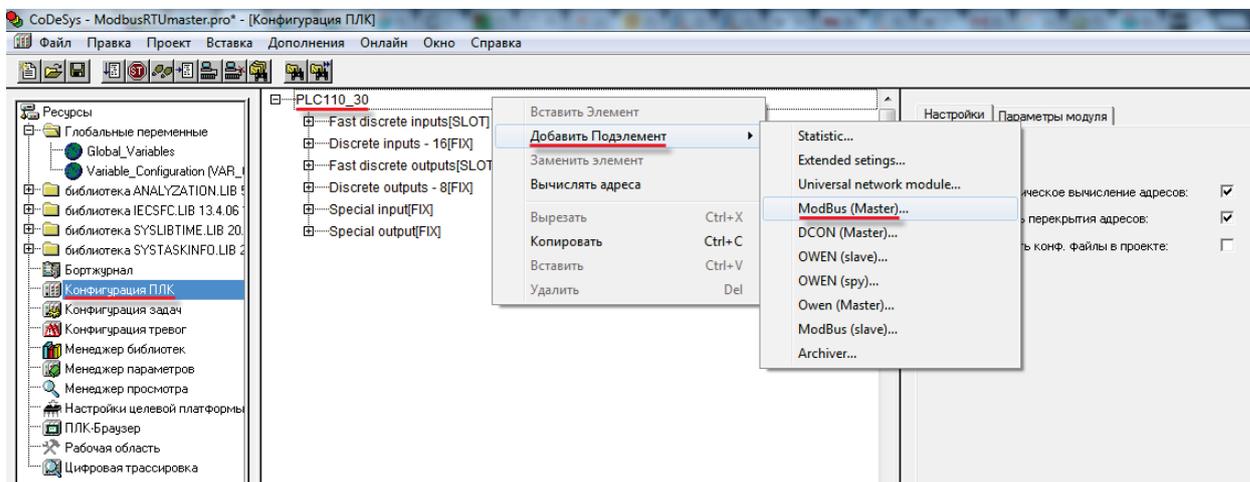


Рис. 6.11. Конфигурация ПЛК. Добавление **Modbus (Master)**

Этот элемент не нуждается в настройках.

2. Нажмем **ПКМ** на элемент **Modbus (Master)** и добавим два подэлемента **Universal Modbus Device**:

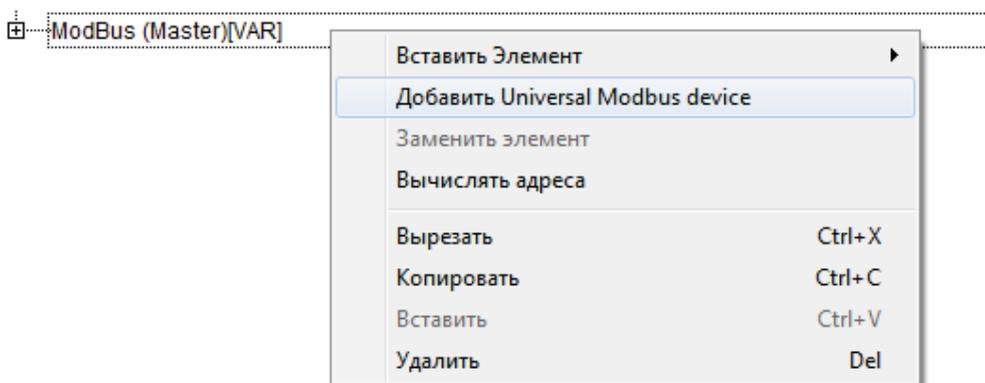


Рис. 6.12. Конфигурация ПЛК. Добавление **Universal Modbus Device**

Один из них будет использоваться для чтения значений из СПК, второй – для записи.

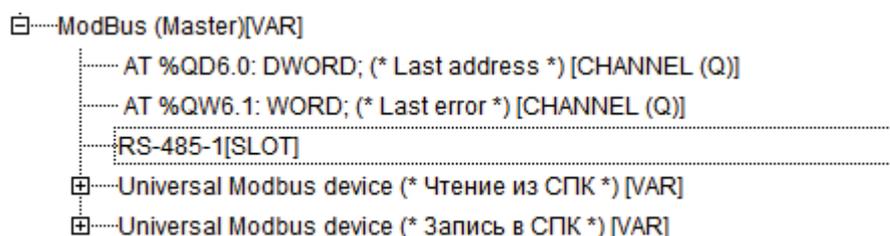


Рис. 6.13. Внешний вид **Конфигурации ПЛК** после добавления двух **Universal Modbus Device**

В настройках элемента **Чтение из СПК** укажем тип связи (**TCP**), IP-адрес, порт и **Slave ID** СПК (в соответствии с [табл. 6.1](#)) и режим опроса (**By poll time**, т.е. циклически).

Базовые параметры		Параметры модуля		
Индекс	Имя	Значение	По умолч.	Мин.
1	Name	Universal Modbus d...	Universal Modbus d...	
2	ModuleIP	10.2.11.20	10.0.0.223	
3	Max timeout	150	150	10
4	TCPport	502	502	
5	NetMode	TCP	Serial	
6	ModuleSlave...	1	1	0
7	Work mode	By poll time	By poll time	
8	Polling time ms	100	100	10
9	Visibility	No	No	
10	Amount Rep...	0	0	0
11	Byte Sequen...	Trace_mode	Trace_mode	

Рис. 6.14. Настройки **Universal Modbus Device (Чтение из СПК)**

В настройках элемента **Запись в СПК** укажем тип связи (**TCP**), IP-адрес, порт и **Slave ID** СПК (в соответствии с [табл. 6.1](#)) и режим опроса (**By value change**, т.е. спорадически).

Базовые параметры		Параметры модуля		
Индекс	Имя	Значение	По умолч.	Мин.
1	Name	Universal Modbus d...	Universal Modbus d...	
2	ModuleIP	10.2.11.20	10.0.0.223	
3	Max timeout	150	150	10
4	TCPport	502	502	
5	NetMode	TCP	Serial	
6	ModuleSlave...	1	1	0
7	Work mode	By value change	By poll time	
8	Polling time ms	100	100	10
9	Visibility	No	No	
10	Amount Rep...	0	0	0
11	Byte Sequen...	Trace_mode	Trace_mode	

Рис. 6.15. Настройки **Universal Modbus Device (Запись в СПК)**

Нажмем ПКМ на элемент **Universal Modbus Device (Чтение из СПК)** и добавим в него подэлементы **Register Input Module**, **Real Input Module** и **String Input Module**.

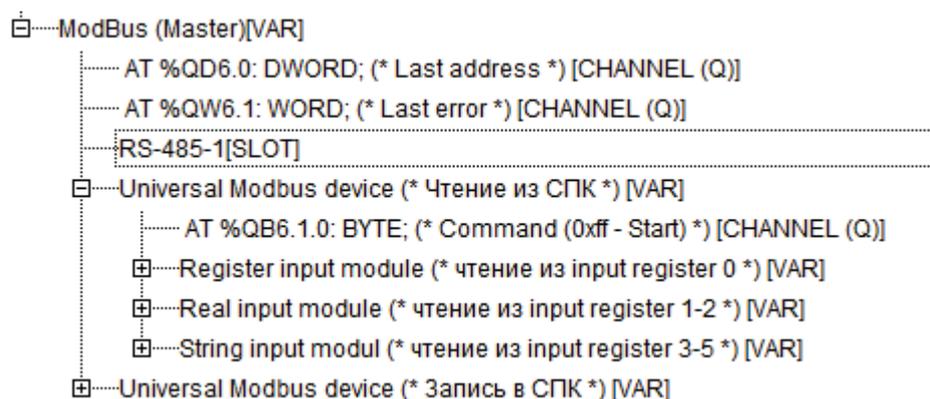


Рис. 6.16. **Universal Modbus Device (Чтение из СПК)** с добавленными **Input** модулями

Привяжем к каждому из каналов переменную (после ввода ее имени она автоматически будет добавлена в список глобальных переменных проекта). Для ввода имени переменной два раза нажмите на **АТ**.

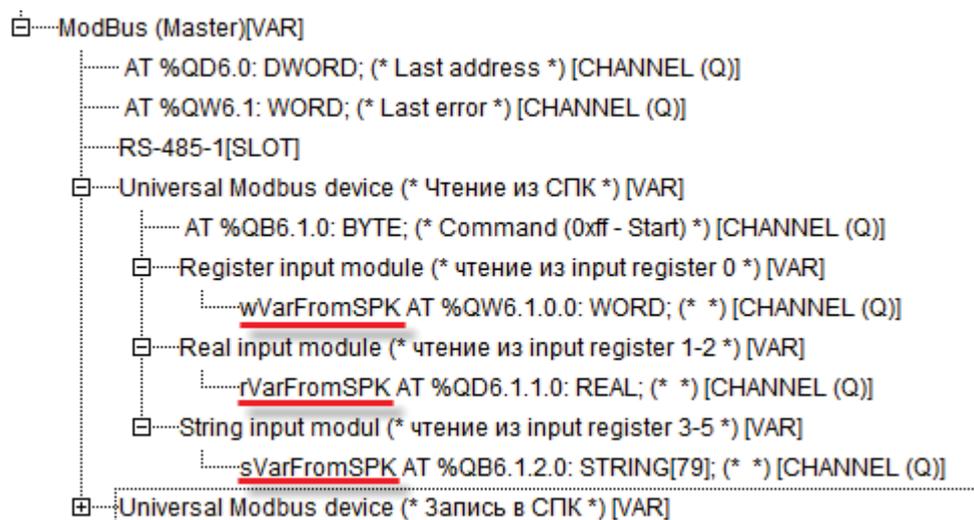


Рис. 6.17. Привязка переменных к каналам

Настройки модулей (используемые регистры СПК в соответствии с [табл. 6.1](#) и функции Modbus) приведены ниже.

Обратите внимание, что при работе с переменными, занимающими несколько регистров СПК (тип **REAL** и **STRING**), указывается только первый из группы регистров.

Базовые параметры		Параметры модуля	
Инде...	Имя	Значение	По умолч.
1	Name	Register input module	Register input module
2	Registe...	0	0
3	Command	Read input registers ...	Read holding Registers (...)
8	Visibility	No	No

Рис. 6.18. Параметры **Register Input Module**

Базовые параметры		Параметры модуля	
Инде...	Имя	Значение	По умолч.
1	Name	float input module	float input module
2	Registe...	1	0
3	Command	Read input registers ...	Read holding Registers (...)
8	Visibility	No	No

Рис. 6.19. Параметры **Real Input Module**

Базовые параметры		Параметры модуля	
Индекс	Имя	Значение	По умолч.
1	Name	String input module	String input mo...
2	Command	Read input registers (0x...	Read bytes (0x...
3	Register a...	3	0
4	Amount b...	6	80
8	Visibility	No	No

Рис. 6.20. Параметры **String Input Module**

Нажмем ПКМ на элемент **Запись в СПК** и добавим в него подэлементы **Register Output Module**, **Real Output Module** и **String Output Module**.

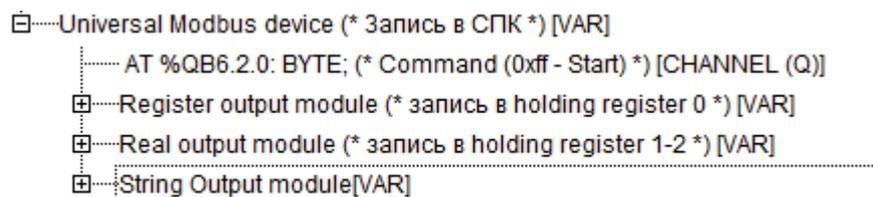


Рис. 6.21. **Universal Modbus Device (Запись в СПК)** с добавленными **Output** модулями

Привяжем к каждому из каналов переменную (после ввода ее имени она автоматически будет создана в проекте как глобальная). Для ввода имени переменной два раза нажмите на **АТ**.

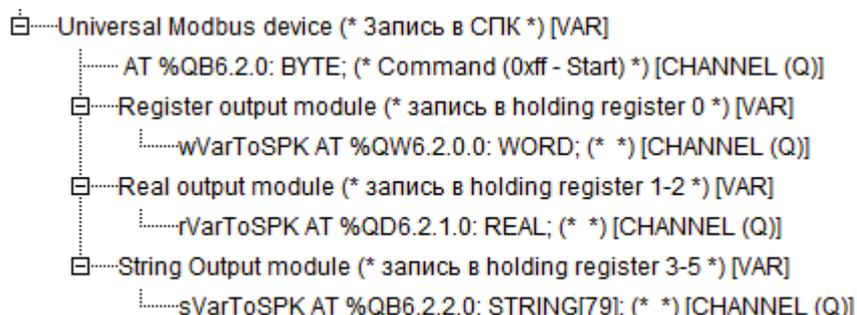


Рис. 6.22. Привязка переменных к каналам

Настройки модулей (используемые регистры СПК в соответствии с [табл. 6.1](#) и функции Modbus) приведены ниже.

Обратите внимание, что при работе с переменными, занимающими несколько регистров СПК (тип **REAL** и **STRING**), указывается только первый из группы регистров

Базовые параметры		Параметры модуля	
Инде...	Имя	Значение	По умолч.
1	Name	Register	Register
2	Register...	0	0
3	Command	Preset singl register (...)	Preset singl register (0x06)
8	Visibility	No	No

Рис. 6.23. Параметры **Register Output Module**

Базовые параметры		Параметры модуля	
Инде...	Имя	Значение	По умолч.
1	Name	float output module	float output module
2	Regist...	1	0
3	Comm...	Preset multiple Registe...	Preset multiple Registers ...
8	Visibility	No	No

Рис. 6.24. Параметры **Real Output Module**

Базовые параметры		Параметры модуля	
Индекс	Имя	Значение	По умолч.
1	Name	String output module	String output module
2	Comma...	Preset multiple Register...	▼ Preset singl register (...)
3	Registe...	3	0
4	Amount...	6	80
8	Visibility	No	▼ No

Рис. 6.25. Параметры **String Output Module**

4. Программа **PLC_PRG** будет выглядеть следующим образом:

```

0001 PROGRAM PLC_PRG
0002 VAR
0003
0004 END_VAR
0005
0006
0007

```

Чтение данных из СПК

Изменяйте значения в СПК и наблюдайте за изменением значений переменных

wVarFromSPK —

rVarFromSPK —

sVarFromSPK —

Запись данных в СПК

Изменяйте значения переменных и наблюдайте за изменением значений в СПК

wVarToSPK —

rVarToSPK —

sVarToSPK —

Рис. 6.26 Код программы **PLC_PRG**

На этом настройка **ПЛК (master)** завершена.

Обратите внимание, что проект не содержит каких-либо операций и используется только для отображения и ввода значений. Пользователь должен создать программу для реализации необходимым алгоритмов.

6.4. Работа с примером

Загрузите проекты в оба устройства и запустите их.

Изменяйте значения **ToSPK** переменных в ПЛК и наблюдайте соответствующие изменения в программе СПК:

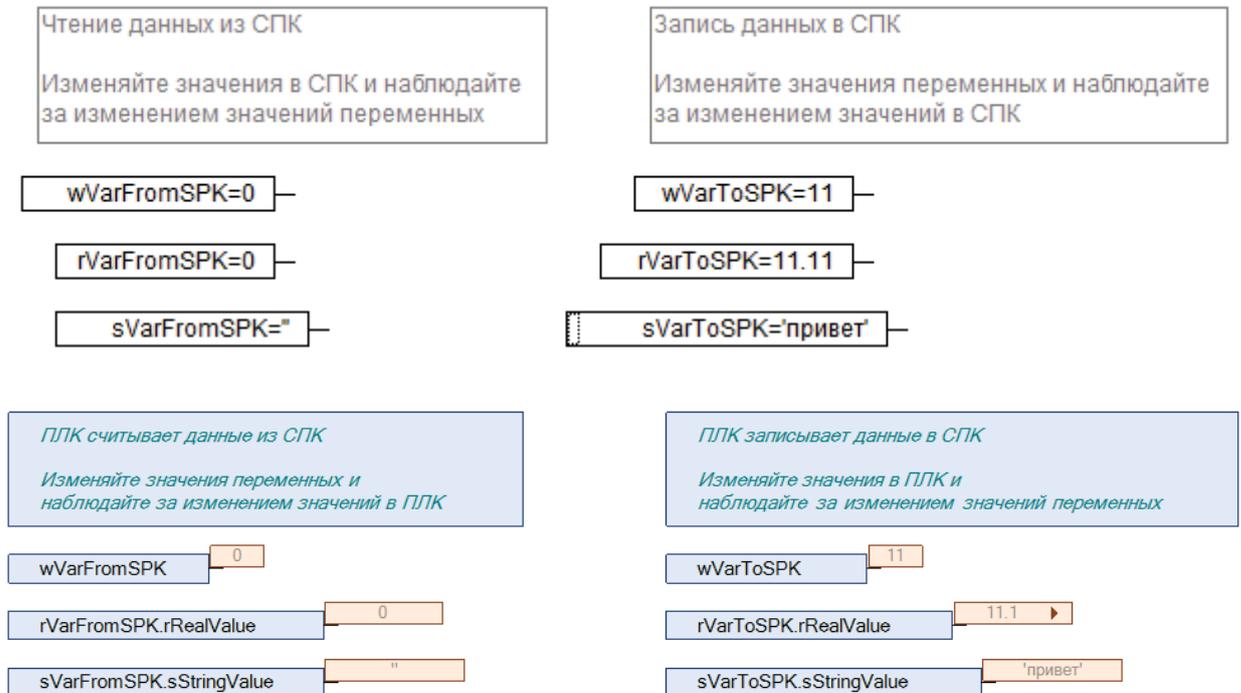


Рис. 6.27. ПЛК записывает данные в СПК

Изменяйте значения **FromSPK** переменных СПК и наблюдайте соответствующие изменения в программе ПЛК.

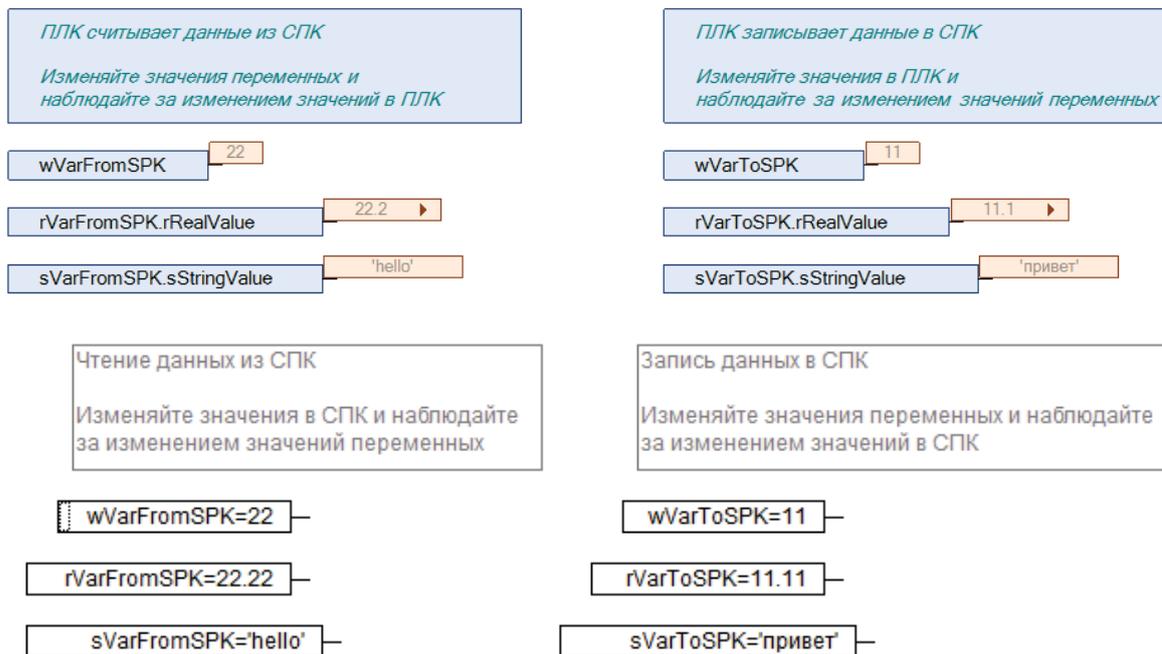


Рис. 6.28. ПЛК считывает данные из СПК